

Афина пресликавања

Дефиниција Нека је V^n n -димензиони векторски простор над пољем F и A^n скуп чије елементе зовемо тачкама.

Уређену тројку (A^n, V^n, ρ) називамо афиним простором ако је $\rho: A^n \times A^n \rightarrow V^n$ пресликавање за које важе следеће аксиоме: а1) $(\forall A \in A^n)(\forall \vec{u} \in V^n) \exists! B \in A^n$ такво да је $\rho(A, B) = \vec{u}$.

а2) $\forall A, B, C \in A^n$ важи $\rho(A, B) + \rho(B, C) = \rho(A, C)$.

Дефиниција Нека је A^n афини простор и нека $f: A^n \rightarrow A^n$ пресликавање f је афино ако је пресликавање $\bar{f}: V^n \rightarrow V^n$ дефинисано са $\bar{f}(\vec{MN}) = \vec{M'N'}$, где је $M' = f(M)$ и $N' = f(N)$ коректно дефинисано линеарно пресликавање.

• Нека је $O \in A^n$ и e база за V^n . Oe зовемо репер. Координате тачке X у реперу Oe у ознаци $[X]_{Oe}$ су координате вектора \vec{OX} у бази e , тј. ако је $\vec{OX} = x_1 \vec{e}_1 + x_2 \vec{e}_2 + \dots + x_n \vec{e}_n$, онда је $[X]_{Oe} = [\vec{OX}]_e = (x_1, \dots, x_n)$.

Теорема Свако афино пресликавање f у фиксираним реперу Oe има облик $x' = Ax + b$.

Дакле, свако афино пресликавање $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ је облика $f: \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$

нове
↑
↑
старе
←

координате
 $[\bar{f}(e_1)]$
 $[\bar{f}(e_2)]$
координате
 $[f(O)]$

Претходном запису еквивалентан је и следећи $f: \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & b_2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix}$. Овакав запис афиних пресликавања олакшава рачун када имамо композицију више афиних пресликавања.

Теорема Постоји јединствено афино пресликавање које пресликава 3 неколинеарне тачке у 3 неколинеарне тачке у \mathbb{R}^2 .

• За афине трансформације простора имамо представљање $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ дато помоћу $f: \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}$ или у

проширеном запису: $\begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & b_2 \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & b_3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ 1 \end{pmatrix}$.

• У оквиру теме Трансформација координата видели смо да се координате тачке мењају уколико променимо репер, односно тачке у простору су фиксиране (не померају се), већ се мења репер и то узрокује промену у координатама. Са друге стране, код афиних трансформација репер остаје фиксиран, а тачке се пресликавају и то узрокује промену у координатама.

- Особине афиних пресликавања:
 - пресликавају праве у праве
 - чувају размеру колинеарних дужи
 - чувају паралелност правих
 - однос површина слике и оригинала је $|\det A|$ где је A матрица из теореме
 - пресликавања код којих је $\det A > 0$ чувају оријентацију, а она код којих је $\det A < 0$ не чувају оријентацију
- У општем случају афина пресликавања не чувају дужине и углове.
- Афино пресликавање је изометрија ако и само ако је матрица A ортогонална (односно $A \cdot A^T = A^T \cdot A = E$, тј. $A^{-1} = A^T$).

Хомотетија

Дефиниција: Хомотетија $\mathcal{H}_{S,\lambda}$ са центром S и коефицијентом $\lambda \neq 0$ је трансформација еуклидског простора која сваку тачку T тог простора пресликава у тачку T' такву да је $\vec{ST}' = \lambda \cdot \vec{ST}$.

- Ако хомотетија $\mathcal{H}_{S,\lambda}$ са центром $S(x_s, y_s, z_s)$ и коефицијентом λ пресликава тачку $T(x, y, z)$ у тачку $T'(x', y', z')$, онда је $\vec{ST}' = \lambda \cdot \vec{ST}$.

$$[T'] - [S] = \lambda \cdot ([T] - [S])$$

$$(x', y', z') - (x_s, y_s, z_s) = \lambda ((x, y, z) - (x_s, y_s, z_s))$$

$$(x' - x_s, y' - y_s, z' - z_s) = \lambda (x - x_s, y - y_s, z - z_s)$$

$$\begin{array}{lll} x' - x_s = \lambda(x - x_s) & y' - y_s = \lambda(y - y_s) & z' - z_s = \lambda(z - z_s) \\ x' = \lambda x - \lambda x_s + x_s & y' = \lambda y - \lambda y_s + y_s & z' = \lambda z - \lambda z_s + z_s \\ x' = \lambda x + (1 - \lambda)x_s & y' = \lambda y + (1 - \lambda)y_s & z' = \lambda z + (1 - \lambda)z_s \end{array}$$

\Rightarrow Формуле те хомотетије $\mathcal{H}_{S,\lambda}$ су
$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} (1-\lambda)x_s \\ (1-\lambda)y_s \\ (1-\lambda)z_s \end{pmatrix}.$$

- Хомотетија $\mathcal{H}_{S,\lambda}$ пресликава сферу $G(c, r)$ у сферу $G'(c', r \cdot |\lambda|)$, где је $c' = \mathcal{H}_{S,\lambda}(c)$.
Доказ: \square Нека је M произволна тачка сфере G . Тада је $\|\vec{cM}\| = r$. Нека је $M' = \mathcal{H}_{S,\lambda}(M)$. По дефиницији хомотетије то значи да је $\vec{SM}' = \lambda \cdot \vec{SM}$, а важи и $\vec{Sc}' = \lambda \cdot \vec{Sc}$ јер је $c' = \mathcal{H}_{S,\lambda}(c)$.

$$\vec{c'M}' = \vec{c'S} + \vec{SM}' = -\vec{Sc}' + \vec{SM}' = -\lambda \cdot \vec{Sc} + \lambda \cdot \vec{SM} = \lambda \cdot (-\vec{Sc} + \vec{SM}) = \lambda \cdot (\vec{cS} + \vec{SM}) = \lambda \cdot \vec{cM} \Rightarrow \|\vec{c'M}'\| = \|\lambda \cdot \vec{cM}\| = |\lambda| \cdot \|\vec{cM}\| = |\lambda| \cdot r$$

Дакле, тачка M' припада сфери G' са центром c' и полупречником $|\lambda| \cdot r$, тј. $\mathcal{H}_{S,\lambda}(G) \subseteq G'$.

- \square Нека је N' произволна тачка с сфере G' чији је центар c' и полупречник $r \cdot |\lambda|$. Докажимо да је

$N' = \mathcal{H}_{S,\lambda}(N)$ за неку тачку N са сфере G . Да би било $N' = \mathcal{H}_{S,\lambda}(N)$, мора бити $\vec{SN}' = \lambda \cdot \vec{SN}$, те је $\vec{SN} = \frac{1}{\lambda} \vec{SN}'$.

Како $N' \in G'$, то је $\|\vec{c'N}'\| = r \cdot |\lambda|$, а важи и $\vec{c'N} = \vec{c'S} + \vec{SN} = -\vec{Sc}' + \vec{SN} = -\frac{1}{\lambda} \vec{Sc}' + \frac{1}{\lambda} \vec{SN}' = \frac{1}{\lambda} (-\vec{Sc}' + \vec{SN}') = \frac{1}{\lambda} (\vec{c'S} + \vec{SN}') = \frac{1}{\lambda} \vec{c'N}'$.

$$\vec{Sc}' = \lambda \cdot \vec{Sc}$$

$$\Rightarrow \|\vec{c}_N\| = \left\| \frac{1}{\lambda} \vec{c}_{N'} \right\| = \frac{1}{|\lambda|} \|\vec{c}_{N'}\| = \frac{1}{|\lambda|} \cdot r \cdot |\lambda| = r \Rightarrow N \in \mathcal{G}$$

Како је $N' = \mathcal{H}_{s,\lambda}(N)$ и $N \in \mathcal{G}$, то је $\mathcal{G}' \subseteq \mathcal{H}_{s,\lambda}(\mathcal{G})$.

Дакле, доказано је да је $\mathcal{H}_{s,\lambda}(\mathcal{G}) = \mathcal{G}'$, те се центар сфере \mathcal{G} при $\mathcal{H}_{s,\lambda}$ слика у центар сфере \mathcal{G}' , која је слика сфере \mathcal{G} при тој хомотетији,

6 Афина пресликавања

- 6.1. а) Одредити афино пресликавање које тачке $A_0(0,0)$, $B_0(1,0)$, $C_0(0,1)$ пресликава редом у тачке $A_1(5,3)$, $B_1(6,2)$, $C_1(4,5)$.
 б) Да ли је пресликавање изометрија, чува ли оријентацију и површину? в) Одредити му инверзно пресликавање.

Решење: а) Знамо да се свако афино пресликавање у \mathbb{R}^2 , па и пресликавање f које желимо да одредимо, може представити у облику $f: \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$

$$f: \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$$

$$f(A_0) = A_1 \Rightarrow (0,0) \xrightarrow{f} (5,3) \Rightarrow \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} \cdot 0 + a_{12} \cdot 0 \\ a_{21} \cdot 0 + a_{22} \cdot 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} \Rightarrow b_1 = 5 \quad b_2 = 3$$

$$f(B_0) = B_1 \Rightarrow (1,0) \xrightarrow{f} (6,2) \Rightarrow \begin{pmatrix} 6 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} \cdot 1 + a_{12} \cdot 0 \\ a_{21} \cdot 1 + a_{22} \cdot 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} + 5 \\ a_{21} + 3 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{matrix} a_{11} + 5 = 6 \\ a_{21} + 3 = 2 \end{matrix} \Rightarrow \begin{matrix} a_{11} = 6 - 5 = 1 \\ a_{21} = 2 - 3 = -1 \end{matrix}$$

$$f(C_0) = C_1 \Rightarrow (0,1) \xrightarrow{f} (4,5) \Rightarrow \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} \cdot 0 + a_{12} \cdot 1 \\ a_{21} \cdot 0 + a_{22} \cdot 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{12} + 5 \\ a_{22} + 3 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{matrix} a_{12} + 5 = 4 \\ a_{22} + 3 = 5 \end{matrix} \Rightarrow \begin{matrix} a_{12} = 4 - 5 = -1 \\ a_{22} = 5 - 3 = 2 \end{matrix}$$

Дакле, тражено афино пресликавање је $f: \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix}$.

- б) Приметимо да посматрано пресликавање f пресликава дуж A_0B_0 дужине $\sqrt{(0-1)^2 + (0-0)^2} = \sqrt{(-1)^2 + 0^2} = \sqrt{1+0} = \sqrt{1} = 1$ у дуж A_1B_1 дужине $\sqrt{(5-6)^2 + (3-2)^2} = \sqrt{(-1)^2 + 1^2} = \sqrt{1+1} = \sqrt{2}$, те пресликавање f није изометрија.

$$\det A = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} = 1 \cdot 2 - (-1) \cdot (-1) = 2 - 1 = 1 > 0 \Rightarrow \text{Пресликавање } f \text{ чува оријентацију.}$$

Како је однос површина слике при пресликавању f и оригинала једнак $|\det A| = |1| = 1$, то се површина чува.

- в) f^{-1} - тражено инверзно пресликавање

$$f: \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} \quad \text{тј. } X' = A \cdot X + b \quad \leftarrow \text{помножимо ово слева са } A^{-1}$$

$$A^{-1} X' = A^{-1} A X + A^{-1} b$$

$$A^{-1} X' = E X + A^{-1} b$$

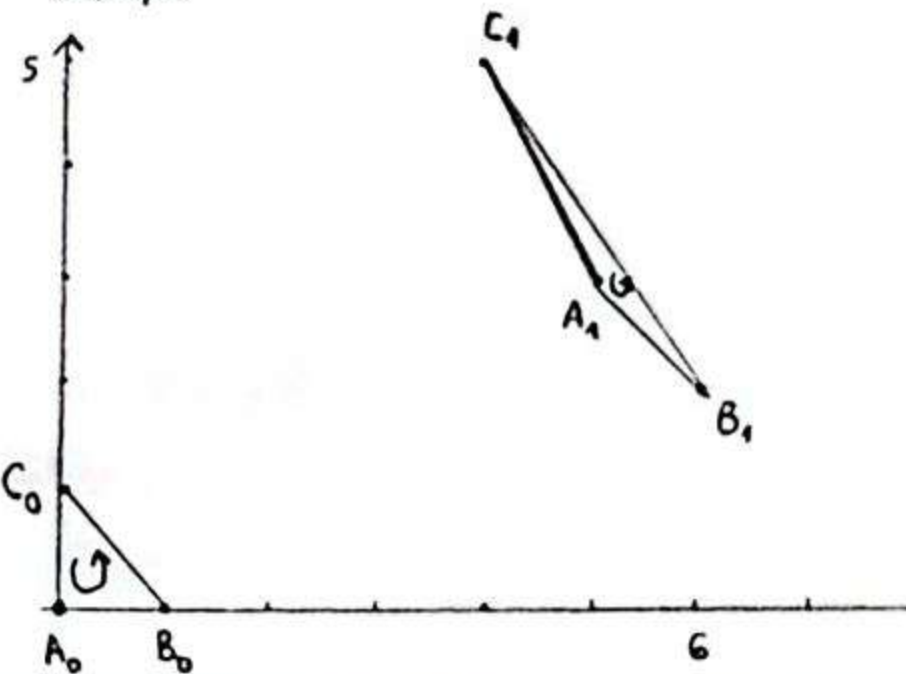
$$A^{-1} X' = X + A^{-1} b$$

$$f^{-1}: X = A^{-1} X' - A^{-1} b$$

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{1} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{јер је } \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{\det A} \begin{pmatrix} a_{22} & -a_{12} \\ -a_{21} & a_{11} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow f^{-1}: X = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} X' - \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix} \quad \text{тј. } f^{-1}: \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 13 \\ 8 \end{pmatrix} \quad \text{је тражено инверзно пресликавање}$$

Скица:



6.2. а) Одредити афине пресликавање које троугао $A_1B_1C_1$: $A_1(5,3)$, $B_1(6,2)$, $C_1(4,5)$ пресликава у троугао $A_2B_2C_2$: $A_2(1,1)$, $B_2(-1,0)$, $C_2(0,-3)$. б) Чува ли то пресликавање оријентацију? Скицирати. в) Одредити површину троугла $A_2B_2C_2$ ако се зна да је површина троугла $A_1B_1C_1$ једнака $\frac{1}{2}$.

Решење: а) Тражено афине пресликавање је дато са $f: \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$.

$$f(A_1) = A_2 \Rightarrow (5,3) \xrightarrow{f} (1,1) \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5a_{11} + 3a_{12} \\ 5a_{21} + 3a_{22} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5a_{11} + 3a_{12} + b_1 \\ 5a_{21} + 3a_{22} + b_2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} 5a_{11} + 3a_{12} + b_1 = 1 \\ 5a_{21} + 3a_{22} + b_2 = 1 \end{cases}$$

$$f(B_1) = B_2 \Rightarrow (6,2) \xrightarrow{f} (-1,0) \Rightarrow \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 6 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6a_{11} + 2a_{12} \\ 6a_{21} + 2a_{22} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6a_{11} + 2a_{12} + b_1 \\ 6a_{21} + 2a_{22} + b_2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} 6a_{11} + 2a_{12} + b_1 = -1 \\ 6a_{21} + 2a_{22} + b_2 = 0 \end{cases}$$

$$f(C_1) = C_2 \Rightarrow (4,5) \xrightarrow{f} (0,-3) \Rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4a_{11} + 5a_{12} \\ 4a_{21} + 5a_{22} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4a_{11} + 5a_{12} + b_1 \\ 4a_{21} + 5a_{22} + b_2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} 4a_{11} + 5a_{12} + b_1 = 0 \\ 4a_{21} + 5a_{22} + b_2 = -3 \end{cases}$$

Сада ћемо решити систем од 6 једначина са 6 непознатих тако што ћемо решити два система од по три једначине са 3 непознате.

$$5a_{11} + 3a_{12} + b_1 = 1$$

$$6a_{11} + 2a_{12} + b_1 = -1$$

$$4a_{11} + 5a_{12} + b_1 = 0$$

$$\boxed{b_1} + 5a_{11} + 3a_{12} = 1 \quad | \cdot (-1) \quad | \cdot (-1)$$

$$b_1 + 6a_{11} + 2a_{12} = -1$$

$$b_1 + 4a_{11} + 5a_{12} = 0$$

$$\boxed{b_2} + 5a_{21} + 3a_{22} = 1$$

$$\boxed{a_{21}} - a_{22} = -2 \quad | \cdot 1$$

$$-a_{21} + 2a_{22} = -1 \quad | \cdot 1$$

$$\boxed{b_2} + 5a_{21} + 3a_{22} = 1$$

$$\boxed{a_{21}} - a_{22} = -2$$

$$\boxed{a_{22}} = -3$$

$$a_{11} = -2 + a_{12} = -2 - 3 = -5$$

$$b_1 = 1 - 5a_{11} - 3a_{12} = 1 - 5 \cdot (-5) - 3 \cdot (-3) = 1 + 25 + 9 = 35$$

$$5a_{21} + 3a_{22} + b_2 = 1$$

$$6a_{21} + 2a_{22} + b_2 = 0$$

$$4a_{21} + 5a_{22} + b_2 = -3$$

$$\boxed{b_2} + 5a_{21} + 3a_{22} = 1 \quad | \cdot (-1) \quad | \cdot (-1)$$

$$b_2 + 6a_{21} + 2a_{22} = 0$$

$$b_2 + 4a_{21} + 5a_{22} = -3$$

$$\boxed{b_2} + 5a_{21} + 3a_{22} = 1$$

$$\boxed{a_{21}} - a_{22} = -1 \quad | \cdot 1$$

$$-a_{21} + 2a_{22} = -4 \quad | \cdot 1$$

$$\boxed{b_2} + 5a_{21} + 3a_{22} = 1$$

$$\boxed{a_{21}} - a_{22} = -1$$

$$\boxed{a_{22}} = -5$$

$$a_{21} = -1 + a_{22} = -1 - 5 = -6$$

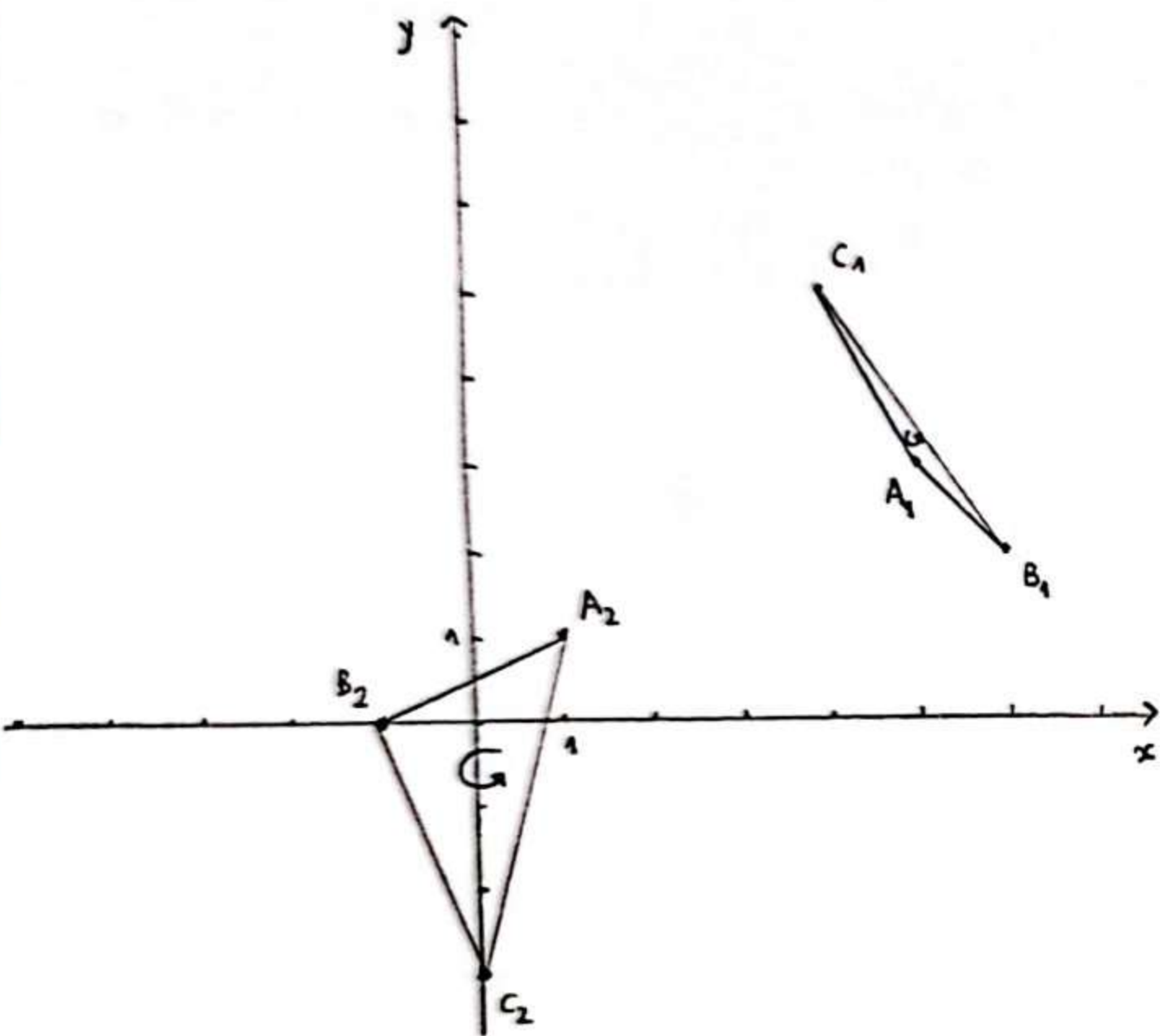
$$b_2 = 1 - 5a_{21} - 3a_{22} = 1 - 5 \cdot (-6) - 3 \cdot (-5)$$

$$= 1 + 30 + 15 = 46$$

Тражено афине пресликавање је

$$f: \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -5 & -3 \\ -6 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 35 \\ 46 \end{pmatrix}$$

б) Како је $\det A = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -5 & -3 \\ -6 & -5 \end{vmatrix} = -5 \cdot (-5) - (-6) \cdot (-3) = 25 - 18 = 7 > 0$, то афине пресликавање f чува оријентацију.



На слици се види да су троуглови $A_1B_1C_1$ и $A_2B_2C_2$ исте оријентације.

в) $P_{A_1B_1C_1} = \frac{1}{2}$

$$\frac{P_{f(A_1B_1C_1)}}{P_{A_1B_1C_1}} = |\det A| = 7 \Rightarrow \frac{P_{A_2B_2C_2}}{P_{A_1B_1C_1}} = 7 \Rightarrow P_{A_2B_2C_2} = 7 \cdot P_{A_1B_1C_1} = 7 \cdot \frac{1}{2} = \frac{7}{2} \Rightarrow \text{Површина троугла } A_2B_2C_2 \text{ је } \frac{7}{2}.$$

6.3. а) Одредити формуле ротације око тачке $S(2,2)$ за угао од $\varphi = \frac{\pi}{4}$. б) Шта је слика праве $y = -x$ при том пресликавању? Нацртати!

Решење: а) Како знамо формуле ротације око координатног почетка O идеја је да транслацијом пресликамо тачку S у координатни почетак O . То је транслација за вектор $\vec{S_0}$ која се означава са $T_{\vec{S_0}}$ и она је изометрија, тј. при транслацији се чува дужина дужи, и то директна изометрија јер се не мења оријентација троугла при транслацији.

важи теорема о трансмутацији: За директну изометрију равни J и ротацију $R_{O,\varphi}$ важи $J \circ R_{O,\varphi} \circ J^{-1} = R_{J(O),\varphi}$.

Специјално, за $J = T_{\vec{OS}}$ је $J^{-1} = T_{-\vec{OS}} = T_{\vec{S_0}}$ и важи $T_{\vec{OS}} \circ R_{O,\frac{\pi}{4}} \circ T_{\vec{S_0}} = R_{T_{\vec{OS}}(O),\frac{\pi}{4}} = R_{S,\frac{\pi}{4}}$.

Формуле транслације за вектор $\vec{S_0} = [O] - [S] = (0,0) - (2,2) = (-2,-2)$ су $T_{\vec{S_0}}: \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -2 \\ -2 \end{pmatrix}$

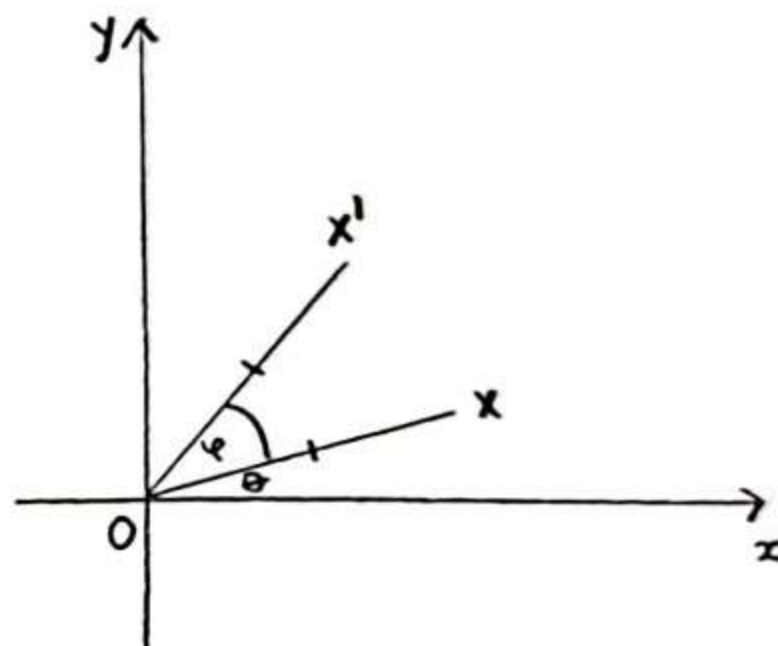
$$\text{тј. } \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Формуле ротације $R_{O,\frac{\pi}{4}}$ су $\begin{pmatrix} x'' \\ y'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \frac{\pi}{4} & -\sin \frac{\pi}{4} \\ \sin \frac{\pi}{4} & \cos \frac{\pi}{4} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ тј. $\begin{pmatrix} x'' \\ y'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} & 0 \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ 1 \end{pmatrix}$

Формуле транслације за вектор $\vec{OS} = [S] - [O] = (2,2) - (0,0) = (2,2)$ су $\begin{pmatrix} x''' \\ y''' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}$ тј. $T_{\vec{OS}}: \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ 1 \end{pmatrix}.$

† Формуле ротације око координатног почетка за угао φ

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$



$x(Ox \cos \theta, Ox \sin \theta)$ тј. $x(x,y)$

$x'(Ox' \cos(\theta + \varphi), Ox' \sin(\theta + \varphi))$ тј. $x'(x',y')$

$$x' = Ox' \cos(\theta + \varphi) = Ox \cos(\theta + \varphi) = Ox (\cos \theta \cos \varphi - \sin \theta \sin \varphi) = (\cos \varphi - \sin \varphi) \begin{pmatrix} Ox \cos \theta \\ Ox \sin \theta \end{pmatrix} = (\cos \varphi - \sin \varphi) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$y' = Ox' \sin(\theta + \varphi) = Ox \sin(\theta + \varphi) = Ox (\sin \theta \cos \varphi + \cos \theta \sin \varphi) = (\sin \varphi \cos \varphi) \begin{pmatrix} Ox \cos \theta \\ Ox \sin \theta \end{pmatrix} = (\sin \varphi \cos \varphi) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Ox' \cos(\theta + \varphi) \\ Ox' \sin(\theta + \varphi) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \varphi - \sin \varphi \\ \sin \varphi \cos \varphi \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

Матрицу $[R_{S, \frac{\pi}{4}}]$ која одговара ротацији $R_{S, \frac{\pi}{4}}$ добијемо као производ матрица $[T_{03}] \cdot [R_{0, \frac{\pi}{4}}] \cdot [T_{50}]$.

$$[R_{S, \frac{\pi}{4}}] = [T_{03}] \cdot [R_{0, \frac{\pi}{4}}] \cdot [T_{50}] = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} & 0 \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} & 2 \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} & 2 \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} & 2-2\sqrt{2} \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

тј. $R_{S, \frac{\pi}{4}} : \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 2-2\sqrt{2} \end{pmatrix}$.

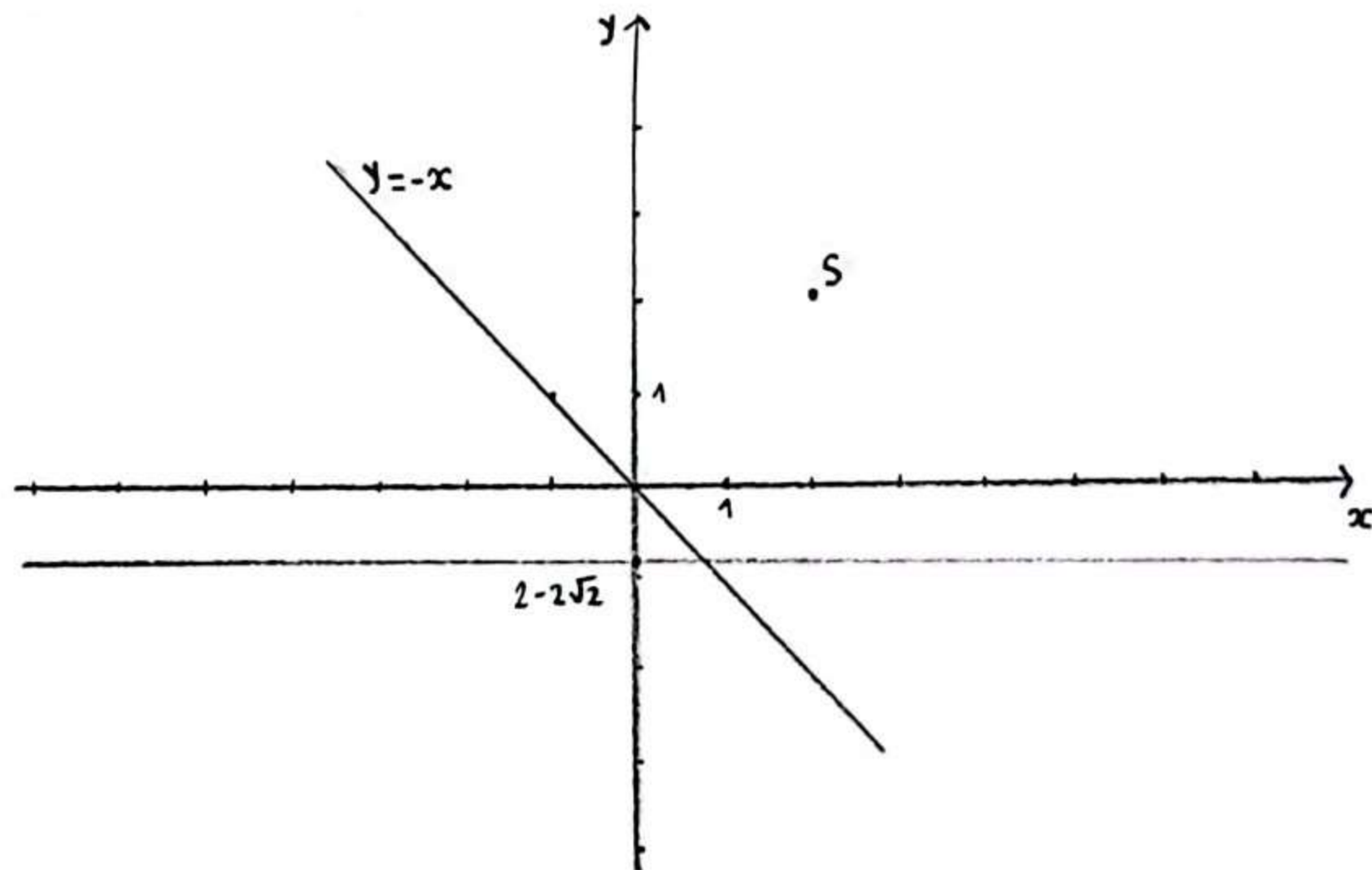
б) Из дела а) имамо $x''' = \frac{\sqrt{2}}{2}x - \frac{\sqrt{2}}{2}y + 2$, $y''' = \frac{\sqrt{2}}{2}x + \frac{\sqrt{2}}{2}y + 2 - 2\sqrt{2}$.

Да бисмо нашли слику праве $y = -x$ заменимо услов $y = -x$ у претходне једначине.

$$x''' = \frac{\sqrt{2}}{2}x - \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot (-x) + 2 = \frac{\sqrt{2}}{2}x + \frac{\sqrt{2}}{2}x + 2 = \sqrt{2}x + 2$$

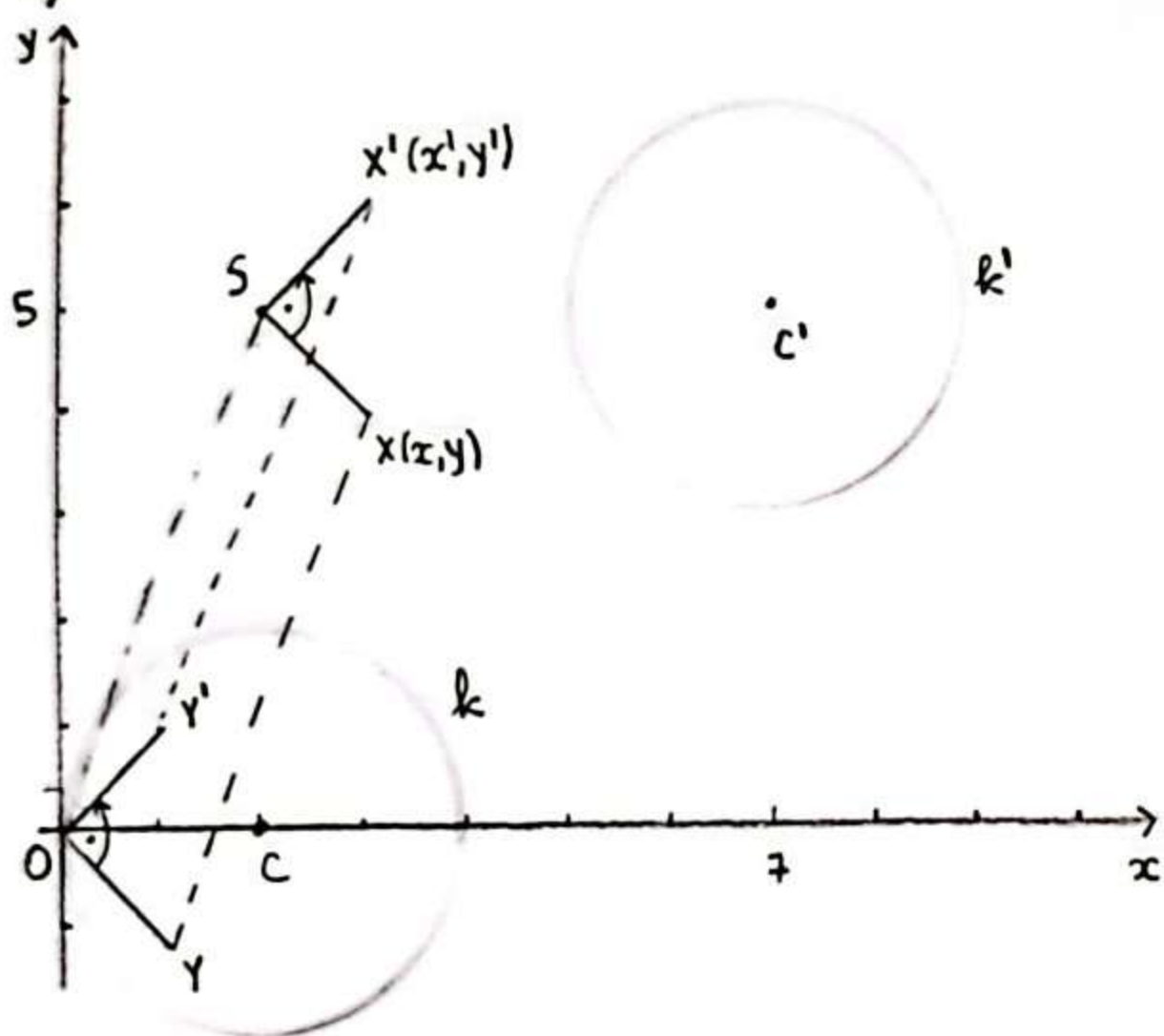
$$y''' = \frac{\sqrt{2}}{2}x + \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot (-x) + 2 - 2\sqrt{2} = \frac{\sqrt{2}}{2}x - \frac{\sqrt{2}}{2}x + 2 - 2\sqrt{2} = 2 - 2\sqrt{2}$$

Када је $x \in \mathbb{R}$, тада је $x''' = \sqrt{2}x + 2 \in \mathbb{R}$, те $x''' = \sqrt{2}x + 2$, $y''' = 2 - 2\sqrt{2}$ представља једначину праве $y''' = 2 - 2\sqrt{2}$.



6.4. а) Одредити формуле ротације око тачке $S(2,5)$ за угао од $\varphi = \frac{\pi}{2}$. б) Шта је слика круга $(x-2)^2 + y^2 = 4$ при том пресликавању? Нацртати!

Решење: а)



Означимо са $X'(x',y')$ слику произвољне тачке $X(x,y)$ при ротацији око тачке $S(2,5)$ за угао од $\varphi = \frac{\pi}{2}$.

Уколико тачку S транслирамо у координатни почетак $O(0,0)$ и тачке X и X' транслирамо за исти вектор \vec{S}_0 у тачке Y и Y' такве да је $\vec{XY} = \vec{X'Y'} = \vec{S}_0$, тада тачке Y и Y' имају координате $[Y] = [X] + \vec{S}_0 = (x,y) + (-2,-5) = (x-2, y-5)$
 $[Y'] - [X'] = \vec{X'Y'} = \vec{S}_0$ $\vec{S}_0 = [0] - [S] = (0,0) - (2,5) = (-2,-5)$

и $[Y'] = [X'] + \vec{S}_0 = (x',y') + (-2,-5) = (x'-2, y'-5)$.

$$[Y'] - [X'] = \vec{X'Y'} = \vec{S}_0$$

Приметимо да је Y' слика тачке Y при ротацији око координатног почетка $O(0,0)$ за угао од $\varphi = \frac{\pi}{2}$.

$$\text{Дакле, } \begin{pmatrix} x'-2 \\ y'-5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \frac{\pi}{2} & -\sin \frac{\pi}{2} \\ \sin \frac{\pi}{2} & \cos \frac{\pi}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x-2 \\ y-5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x-2 \\ y-5 \end{pmatrix}.$$

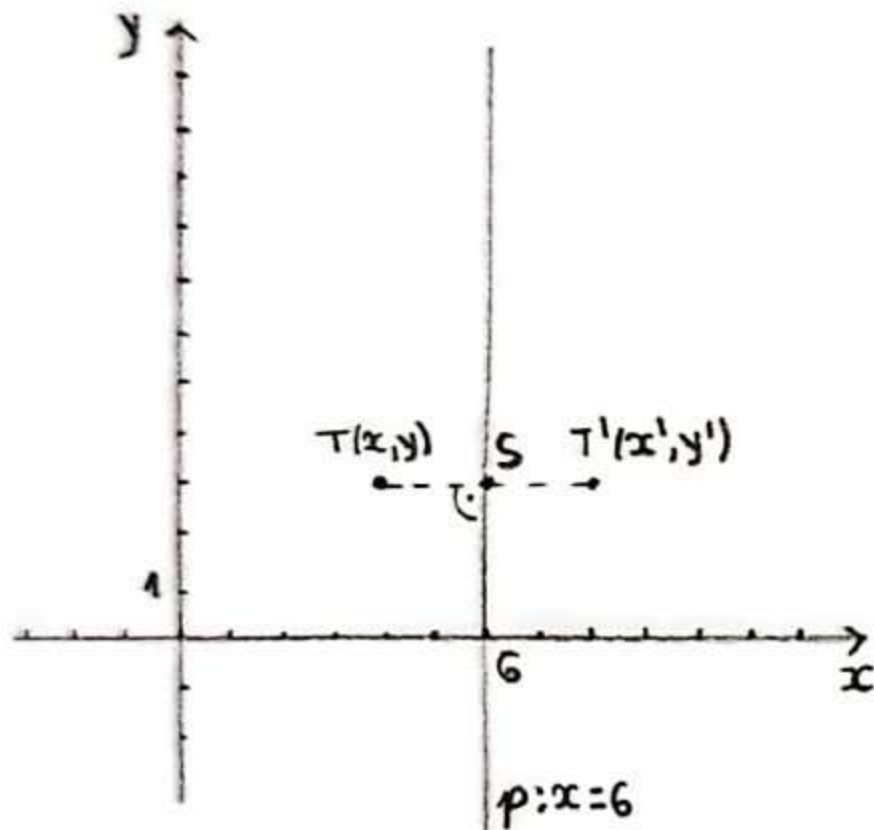
$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -5 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 5 \\ -2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \end{pmatrix} \quad \text{тј. } \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 7 \\ 3 \end{pmatrix}$$

б) При ротацији око тачке $S(2,5)$ за угао $\varphi = \frac{\pi}{2}$ се круг $k: (x-2)^2 + y^2 = 4$ са центром $C(2,0)$ и полупречника 2 пресликава у круг са центром C' , при чему је C' слика тачке C при ротацији око тачке S за угао $\frac{\pi}{2}$, и полупречника 2. Како су формуле посматране ротације $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 7 \\ 3 \end{pmatrix}$, то су координате тачке C' $\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 7 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 7 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 \\ 5 \end{pmatrix}$, те је тражена слика круга k круг $k': (x'-7)^2 + (y'-5)^2 = 2^2 = 4$.

6.5. Одредити формуле рефлексије у односу на праву $p: x=6$.

Решење:



Нека је $T'(x', y')$ слика произвољне тачке $T(x, y)$ при рефлексији у односу на праву $p: x=6$.

По дефиницији рефлексије тада важи $TT' \perp p$ и средиште S дужи TT' припада правој p .

$$p: x=6 \quad \text{тј.} \quad x-6=0 \Rightarrow \vec{n}_p = (1, 0)$$

Како је $TT' \perp p$, то су вектори $\vec{TT'} = [T'] - [T] = (x', y') - (x, y) = (x'-x, y'-y)$ и $\vec{n}_p = (1, 0)$ колинеарни, те је $y'-y=0$ тј. $y'=y$.

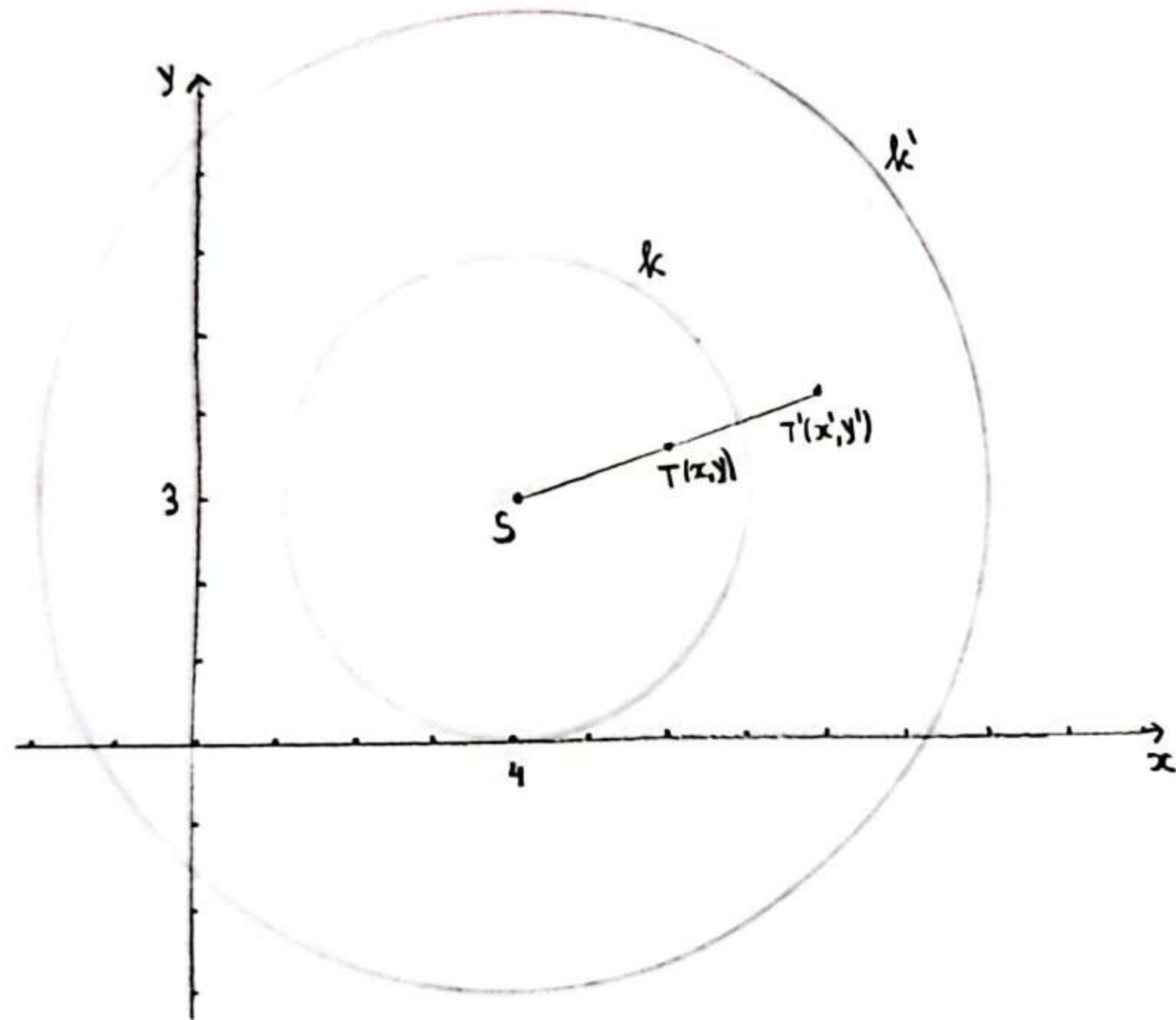
Координате средишта S дужи TT' су $S\left(\frac{x+x'}{2}, \frac{y+y'}{2}\right)$, те како $S \in p$, то мора бити $\frac{x+x'}{2} = 6$ тј. $x+x' = 6 \cdot 2 = 12$, одакле је $x' = 12 - x = -x + 12$.

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x+12 \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 12 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 12 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ су тражене}$$

формуле рефлексије у односу на праву $p: x=6$.

66. Одредити формуле хомотетије са коефицијентом 2 у односу на тачку $S(4,3)$. Шта је слика круга $(x-4)^2 + (y-3)^2 = 9$ при тој хомотетији?

Решење:



Хомотетија $\mathcal{H}_{S,2}$ са центром S и коефицијентом 2 пресликава тачку S у себе, а произвољну тачку $T(x,y)$ различиту од S у тачку $T'(x',y')$ такву да је $\vec{ST'} = 2 \cdot \vec{ST}$.

$$\vec{ST'} = 2 \cdot \vec{ST}$$

$$[T'] - [S] = 2 \cdot ([T] - [S])$$

$$(x', y') - (4, 3) = 2 \cdot ((x, y) - (4, 3))$$

$$(x' - 4, y' - 3) = 2 \cdot (x - 4, y - 3)$$

$$(x' - 4, y' - 3) = (2x - 8, 2y - 6)$$

$$x' - 4 = 2x - 8 \Rightarrow x' = 2x - 8 + 4 = 2x - 4$$

$$y' - 3 = 2y - 6 \Rightarrow y' = 2y - 6 + 3 = 2y - 3$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -4 \\ -3 \end{pmatrix} \text{ су тражене}$$

формуле хомотетије са коефицијентом 2 у односу на тачку $S(4,3)$

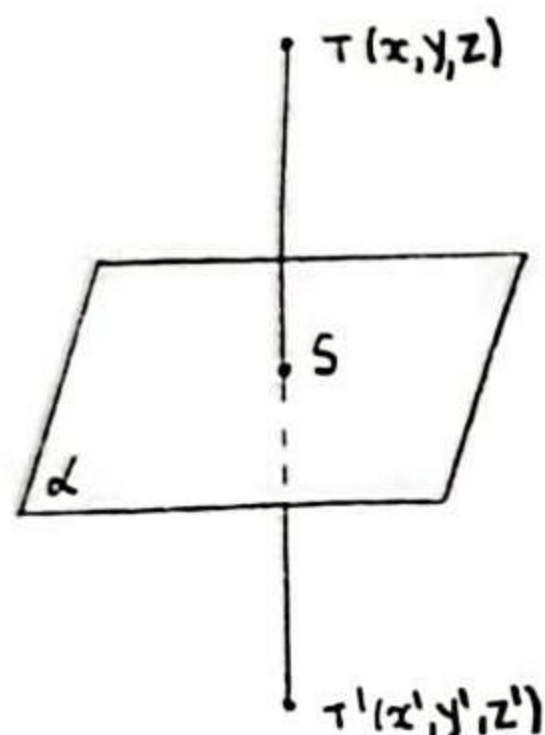
Приметимо да круг $k: (x-4)^2 + (y-3)^2 = 9$ има центар баш у центру хомотетије $\mathcal{H}_{S,2}$, тј. у тачки $S(4,3)$ и полупречник $\sqrt{9} = 3$. Слика круга k је круг k' са центром у тачки $\mathcal{H}_{S,2}(S) = S$ и полупречника $2 \cdot 3 = 6$ (јер је полупречник круга k једнак 3, а коефицијент хомотетије $\mathcal{H}_{S,2}$ је 2).

Дакле, слика круга k при посматраној хомотетији је круг $k': (x-4)^2 + (y-3)^2 = 6^2 = 36$.

6.7. а) Одредити формуле рефлексије простора у односу на раван $\alpha: 2x+2y-z+1=0$.

б) Шта је слика сфере $x^2+y^2+z^2=1$ при тој рефлексији? Скицирати!

Решење: а)



Означимо са $T'(x', y', z')$ слику тачке $T(x, y, z)$ при рефлексији S_α простора у односу на раван $\alpha: 2x+2y-z+1=0$.

Тада је $TT' \perp \alpha$ и средиште S дужи TT' припада равни α .

$$\alpha: 2x+2y-z+1=0 \Rightarrow \vec{n}_\alpha = (2, 2, -1) \quad S\left(\frac{x+x'}{2}, \frac{y+y'}{2}, \frac{z+z'}{2}\right)$$

$$\vec{TS} = [S] - [T] = \left(\frac{x+x'}{2}, \frac{y+y'}{2}, \frac{z+z'}{2}\right) - (x, y, z) = \left(\frac{x'-x}{2}, \frac{y'-y}{2}, \frac{z'-z}{2}\right)$$

$$\vec{TS} \perp \alpha \Rightarrow \vec{TS} = \lambda \cdot \vec{n}_\alpha = \lambda \cdot (2, 2, -1) = (2\lambda, 2\lambda, -\lambda)$$

$$\Rightarrow \left(\frac{x'-x}{2}, \frac{y'-y}{2}, \frac{z'-z}{2}\right) = (2\lambda, 2\lambda, -\lambda) \Rightarrow \frac{x'-x}{2} = 2\lambda, \frac{y'-y}{2} = 2\lambda, \frac{z'-z}{2} = -\lambda$$

$$x' = 4\lambda + x \quad y' = 4\lambda + y \quad z' = -2\lambda + z$$

$$\frac{x+x'}{2} = \frac{x+4\lambda+x}{2} = \frac{2x+4\lambda}{2} = x+2\lambda$$

$$\frac{y+y'}{2} = \frac{y+4\lambda+y}{2} = \frac{2y+4\lambda}{2} = y+2\lambda$$

$$\frac{z+z'}{2} = \frac{z-2\lambda+z}{2} = \frac{2z-2\lambda}{2} = z-\lambda$$

$$S(x+2\lambda, y+2\lambda, z-\lambda) \in \alpha \Rightarrow 2 \cdot (x+2\lambda) + 2 \cdot (y+2\lambda) - (z-\lambda) + 1 = 0$$

$$2x + 4\lambda + 2y + 4\lambda - z + \lambda + 1 = 0$$

$$2x + 2y - z + 1 + 9\lambda = 0$$

$$9\lambda = -2x - 2y + z - 1$$

$$\lambda = \frac{1}{9}(-2x - 2y + z - 1) = -\frac{1}{9}(2x + 2y - z + 1)$$

$$\Rightarrow x' = 4\lambda + x = -\frac{4}{9}(2x + 2y - z + 1) + x = -\frac{8}{9}x - \frac{8}{9}y + \frac{4}{9}z - \frac{4}{9} + x = \frac{1}{9}x - \frac{8}{9}y + \frac{4}{9}z - \frac{4}{9}$$

$$y' = 4\lambda + y = -\frac{4}{9}(2x + 2y - z + 1) + y = -\frac{8}{9}x - \frac{8}{9}y + \frac{4}{9}z - \frac{4}{9} + y = -\frac{8}{9}x + \frac{1}{9}y + \frac{4}{9}z - \frac{4}{9}$$

$$z' = z - 2\lambda = z + \frac{2}{9}(2x + 2y - z + 1) = z + \frac{4}{9}x + \frac{4}{9}y - \frac{2}{9}z + \frac{2}{9} = \frac{4}{9}x + \frac{4}{9}y + \frac{7}{9}z + \frac{2}{9}$$

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{9} & -\frac{8}{9} & \frac{4}{9} \\ -\frac{8}{9} & \frac{1}{9} & \frac{4}{9} \\ \frac{4}{9} & \frac{4}{9} & \frac{7}{9} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\frac{4}{9} \\ -\frac{4}{9} \\ \frac{2}{9} \end{pmatrix}$$

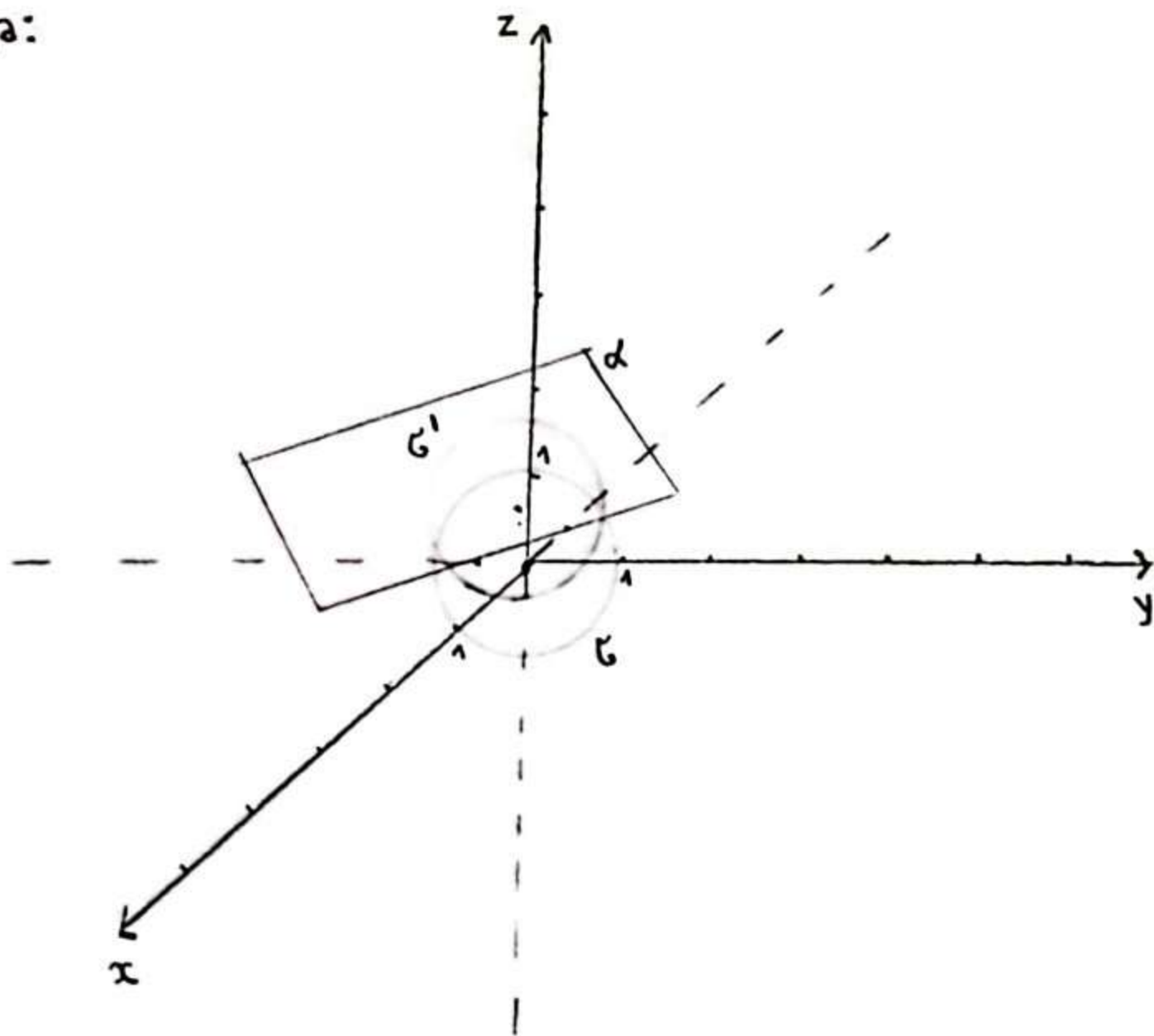
су тражене формуле рефлексије простора у односу на раван α

б) Слика сфере $\Gamma: x^2+y^2+z^2=1$ при рефлексiji у односу на раван α је сфера Γ' истог полупречника као сфера Γ , односно $r=1$, чији је центар C' слика центра $C(0,0,0)$ сфере Γ при рефлексiji S_α у односу на раван α .

Координате тачке C' су
$$\begin{pmatrix} \frac{1}{9} \\ -\frac{4}{9} \\ \frac{2}{9} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\frac{2}{9} \\ -\frac{4}{9} \\ \frac{2}{9} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\frac{2}{9} \\ -\frac{4}{9} \\ \frac{2}{9} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{2}{9} \\ -\frac{4}{9} \\ \frac{2}{9} \end{pmatrix}.$$

Дакле, слика сфере $\Gamma: x^2+y^2+z^2=1$ при рефлексiji у односу на раван α је сфера $\Gamma': (x' - (-\frac{2}{9}))^2 + (y' - (-\frac{4}{9}))^2 + (z' - \frac{2}{9})^2 = 1^2$, тј. $\Gamma': (x' + \frac{2}{9})^2 + (y' + \frac{4}{9})^2 + (z' - \frac{2}{9})^2 = 1$.

Скица:



$$\alpha: 2x + 2y - z + 1 = 0$$

x	0	$-\frac{1}{2}$	0
y	0	0	$-\frac{1}{2}$
z	1	0	0

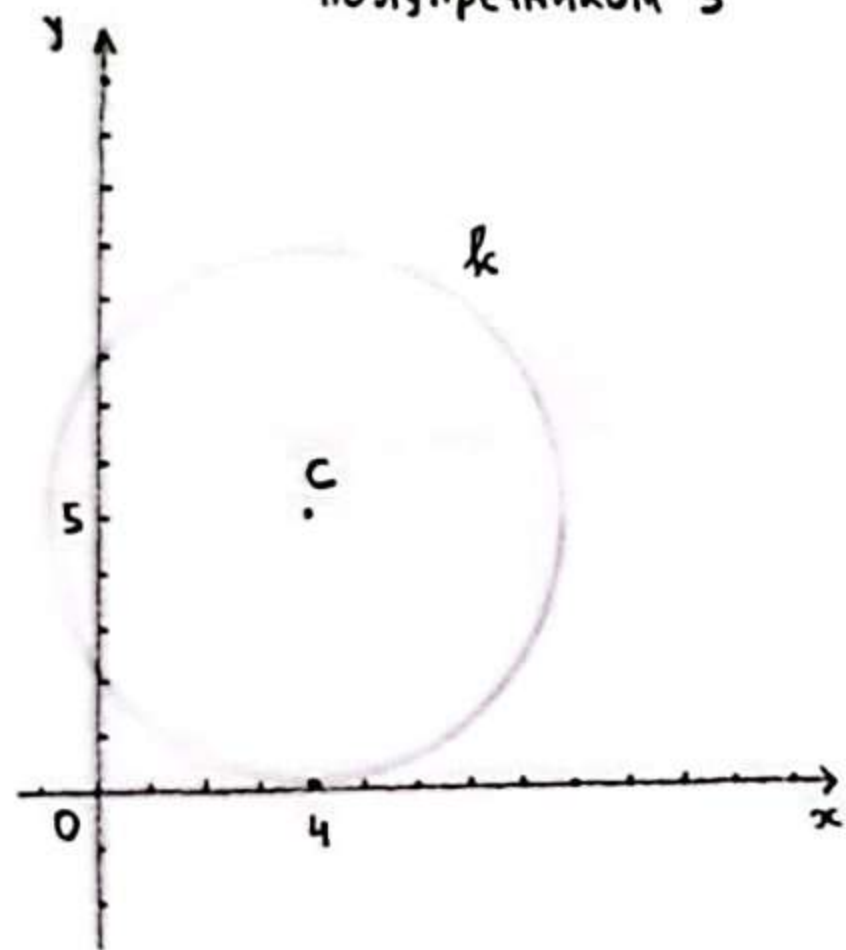
Како раван α сече сферу Γ , то долази до преклапања сфере Γ и њене слике Γ' .

6.8. Одредити бар једно афино пресликавање равни које круг $k: x^2 + y^2 - 8x - 10y + 16 = 0$ пресликава на елипсу $\varepsilon: \frac{x^2}{9} + \frac{y^2}{4} = 1$.

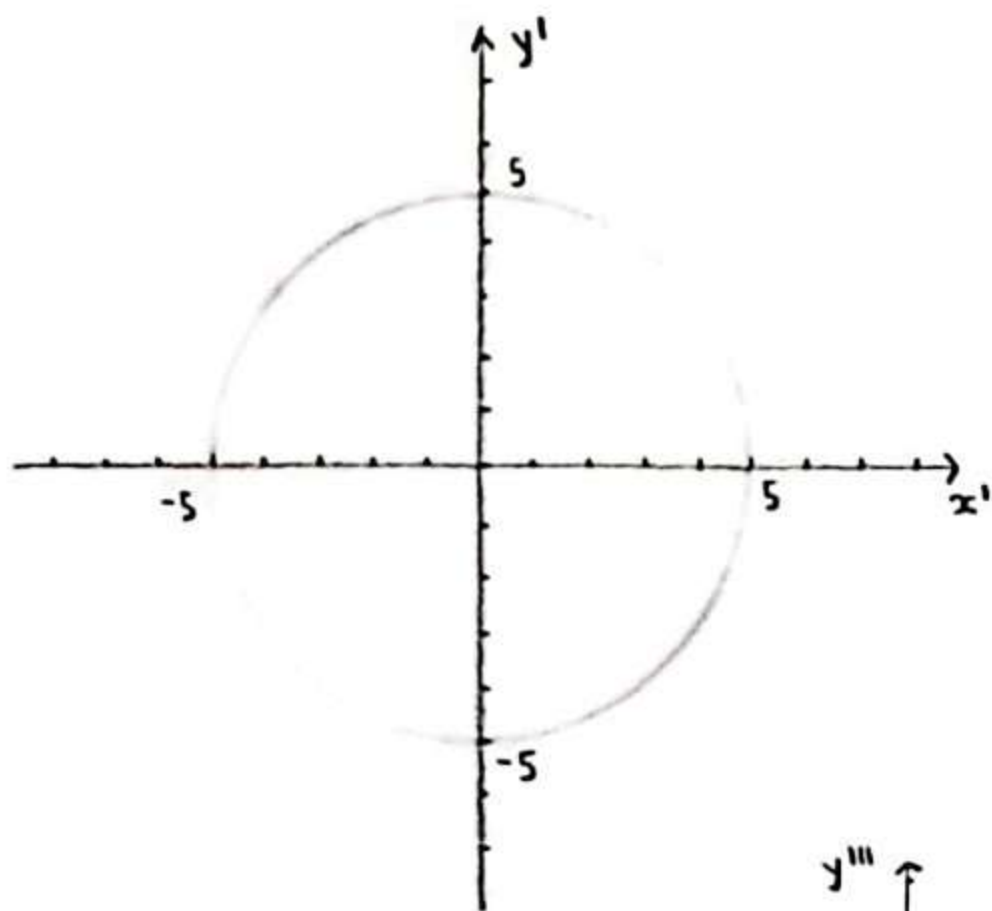
Решење: $k: x^2 + y^2 - 8x - 10y + 16 = 0$
 $x^2 - 8x + y^2 - 10y + 16 = 0$
 $(x-4)^2 - 4^2 + (y-5)^2 - 5^2 + 16 = 0$
 $(x-4)^2 + (y-5)^2 - 16 - 25 + 16 = 0$
 $(x-4)^2 + (y-5)^2 = 25 = 5^2$

k је круг са центром $(4, 5)$ и полупречником 5

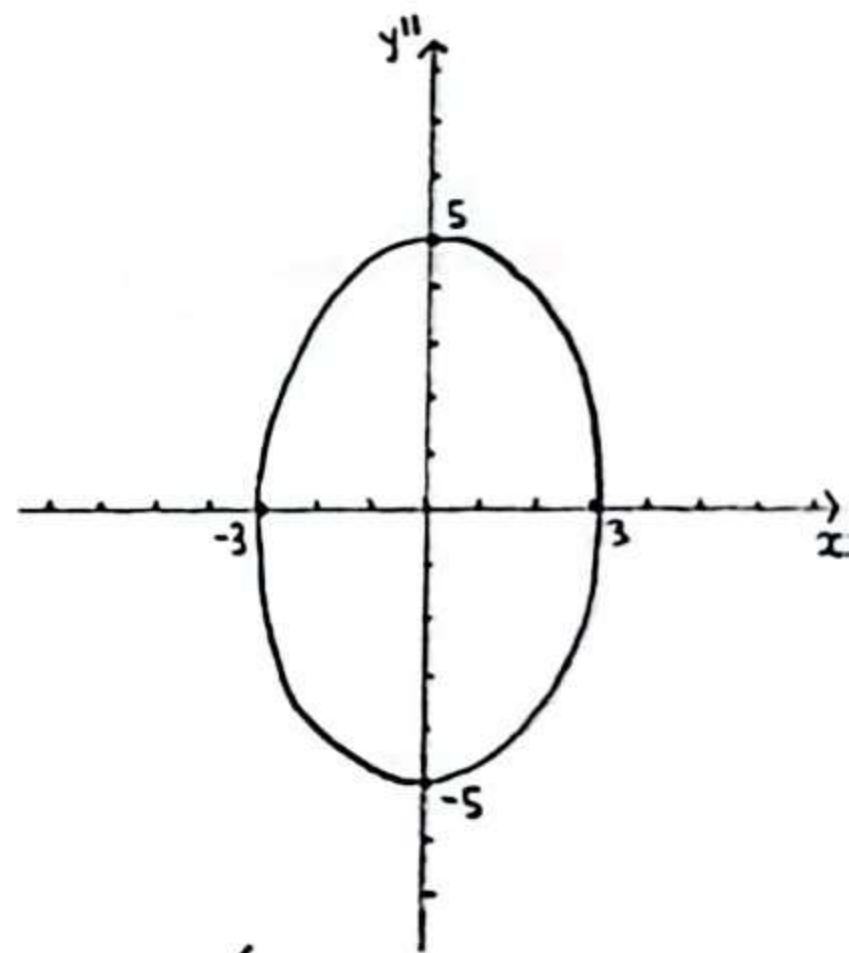
$\varepsilon: \frac{x^2}{9} + \frac{y^2}{4} = 1$
 $a^2 = 9 \Rightarrow a = 3$
 \uparrow
 $a > 0$
 $b^2 = 4 \Rightarrow b = 2$
 \uparrow
 $b > 0$



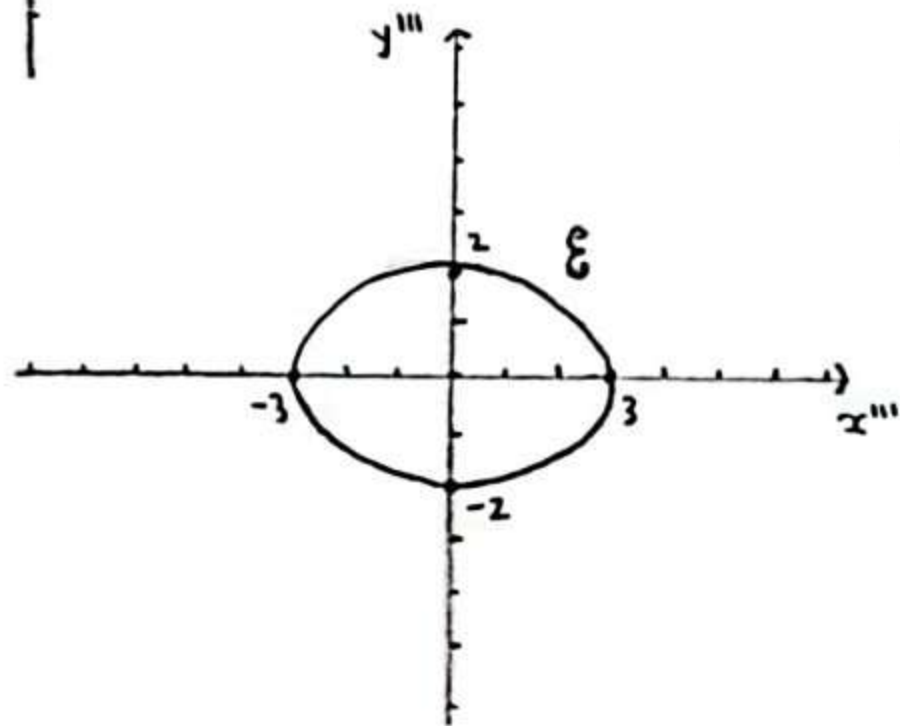
$T_{\vec{c}0}$



$\mathcal{H}_{\frac{2}{5}, 1}$



$\mathcal{H}_{1, \frac{2}{5}}$



Приметимо да се круг k може пресликати на елипсу ε помоћу композиције $\mathcal{H}_{1, \frac{2}{5}} \circ \mathcal{H}_{\frac{2}{5}, 1} \circ T_{\vec{c}0}$, при чему су $\mathcal{H}_{1, \frac{2}{5}}$ и $\mathcal{H}_{\frac{2}{5}, 1}$ скалирања по y и x -оси.

$$\vec{CO} = [0] - [C] = (0, 0) - (4, 5) = (-4, -5)$$

$$T_{\vec{CO}} : \begin{pmatrix} x^I \\ y^I \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -4 \\ -5 \end{pmatrix} \quad \text{тј. у проширеном облику} \quad \begin{pmatrix} x^I \\ y^I \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -4 \\ 0 & 1 & -5 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\mathcal{H}_{\frac{3}{5}, 1} : \begin{pmatrix} x^{II} \\ y^{II} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3}{5} & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x^I \\ y^I \end{pmatrix} \quad \text{тј. у проширеном облику} \quad \begin{pmatrix} x^{II} \\ y^{II} \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3}{5} & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x^I \\ y^I \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\mathcal{H}_{1, \frac{2}{5}} : \begin{pmatrix} x^{III} \\ y^{III} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \frac{2}{5} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x^{II} \\ y^{II} \end{pmatrix} \quad \text{тј. у проширеном облику} \quad \begin{pmatrix} x^{III} \\ y^{III} \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{2}{5} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x^{II} \\ y^{II} \\ 1 \end{pmatrix}$$

Матрица која одговара посматраном афином пресликавању је

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{2}{5} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{3}{5} & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & -4 \\ 0 & 1 & -5 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3}{5} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{2}{5} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & -4 \\ 0 & 1 & -5 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3}{5} & 0 & -\frac{12}{5} \\ 0 & \frac{2}{5} & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

те је тражено афино пресликавање $\begin{pmatrix} x^{III} \\ y^{III} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3}{5} & 0 \\ 0 & \frac{2}{5} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\frac{12}{5} \\ -2 \end{pmatrix}$.

6.9. Доказати да су све параболе међусобно сличне.

Решење: Нека су \mathcal{P}_1 и \mathcal{P}_2 произвољне параболе у равни. Одаберимо Декартов правоугли координатни систем Oxy тако да у њему парабола \mathcal{P}_1 има канонску једначину $y^2 = 2p_1x$. Парабола \mathcal{P}_2 онда има једначину $a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2 + 2a_{13}x + 2a_{23}y + a_{33} = 0$ за неке $a_{11}, a_{12}, a_{22}, a_{13}, a_{23}, a_{33} \in \mathbb{R}$, $a_{11}^2 + a_{12}^2 + a_{22}^2 \neq 0$.

На основу теореме о свођењу криве другог реда на канонски облик, постоји трансформација координата

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_{11} & v_{12} \\ v_{21} & v_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \end{pmatrix}$$
 таква да је координатни систем $O'x'y'$ Декартов правоугли координатни систем

и да у координатном систему $O'x'y'$ парабола \mathcal{P}_2 има канонску једначину $y'^2 = 2p_2x'$. Тачан поступак доласка до трансформације координата $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_{11} & v_{12} \\ v_{21} & v_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \end{pmatrix}$ описан је у задатку 5.16. из

области 5 Криве другог реда. Матрица преласка $\begin{pmatrix} v_{11} & v_{12} \\ v_{21} & v_{22} \end{pmatrix}$ с ортонормиране базе \vec{e}_1, \vec{e}_2 Декартовог правоуглог координатног система Oxy на ортонормирану базу \vec{f}_1, \vec{f}_2 Декартовог правоуглог координатног

система $O'x'y'$ јесте ортогонална матрица, те је $\begin{pmatrix} v_{11} & v_{12} \\ v_{21} & v_{22} \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} v_{11} & v_{12} \\ v_{21} & v_{22} \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} v_{11} & v_{21} \\ v_{12} & v_{22} \end{pmatrix}$ и добијамо:

$$\begin{pmatrix} v_{11} & v_{21} \\ v_{12} & v_{22} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_{11} & v_{12} \\ v_{21} & v_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \end{pmatrix}$$
$$\begin{pmatrix} v_{11} & v_{21} \\ v_{12} & v_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} + \underbrace{\begin{pmatrix} v_{11} & v_{21} \\ v_{12} & v_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \end{pmatrix}}_{\begin{pmatrix} \tilde{\lambda}_1 \\ \tilde{\lambda}_2 \end{pmatrix}} \Rightarrow \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_{11} & v_{21} \\ v_{12} & v_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \tilde{\lambda}_1 \\ \tilde{\lambda}_2 \end{pmatrix}$$

Дефинишимо сада афино пресликавање f такво да је $\begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_{11} & v_{21} \\ v_{12} & v_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \tilde{\lambda}_1 \\ \tilde{\lambda}_2 \end{pmatrix}$.

Како је матрица $\begin{pmatrix} v_{11} & v_{21} \\ v_{12} & v_{22} \end{pmatrix}$ ортогонална, то је f изометрија. Такође, ако тачка $\tau(x, y)$ припада параболи

\mathcal{P}_2 , онда њена слика $T_1(x_1, y_1)$ припада параболи $y^2 = 2p_2x$. Зaista, како у $O'x'y'$ координатном систему парабола \mathcal{P}_2 има једначину $y'^2 = 2p_2x'$, а тачка $T_1 = f(\tau)$ у координатном систему Oxy има исте

координате као тачка T у координатном систему $O'x'y'$ (а знамо да за њих важи $y'^2 = 2p_2x'$ јер тачка T припада параболу \mathcal{P}_2), то следи да тачка $T_1(x_1, y_1) = f(T) = f(x, y)$ задовољава једначину $y^2 = 2p_2x$.

Према томе, слика параболу \mathcal{P}_2 је параболу $\mathcal{P}_3: y^2 = 2p_2x$.

У равни су две фигуре сличне ако постоји трансформација $g = \mathcal{H}_{s, \lambda} \circ f$ где је $\mathcal{H}_{s, \lambda}$ нека хомотетија и f нека изометрија таква да се помоћу g једна фигура слика у другу. Како се помоћу изометрије f параболу \mathcal{P}_2 слика у параболу \mathcal{P}_3 , довољно је наћи хомотетију којом се \mathcal{P}_3 слика у \mathcal{P}_1 .

У наставку ћемо наћи хомотетију $\mathcal{H}_{O, \lambda}$, где је O координатни почетак, такву да се помоћу ње параболу $\mathcal{P}_3: y^2 = 2p_2x$ пресликава у параболу $\mathcal{P}_1: y^2 = 2p_1x$.

$$P(x_p, y_p) \in \mathcal{P}_3 \Rightarrow y_p^2 = 2p_2x_p \quad (*)$$

$$\mathcal{H}_{O, \lambda}: \begin{cases} x' = \lambda x \\ y' = \lambda y \end{cases}$$

← јер се произвољна тачка $T(x, y)$ слика у тачку $T'(x', y')$ такву да је $\vec{OT}' = \lambda \cdot \vec{OT}$

$$[T'] - [O] = \lambda \cdot ([T] - [O])$$

$$(x', y') - (0, 0) = \lambda((x, y) - (0, 0))$$

$$(x', y') = \lambda(x, y)$$

Желимо да $Q = \mathcal{H}_{O, \lambda}(P) \in \mathcal{P}_1$.

$x_Q = \lambda \cdot x_p$, $y_Q = \lambda \cdot y_p \Rightarrow$ мора бити $y_Q^2 = 2p_1x_Q$ да би $Q \in \mathcal{P}_1$.

$$(\lambda y_p)^2 = 2p_1 \cdot \lambda x_p$$

$$\lambda^2 y_p^2 = 2p_1 \lambda x_p \quad /: \lambda \neq 0$$

$$\lambda y_p^2 = 2p_1 x_p \quad \text{а важи } (*) \ y_p^2 = 2p_2 x_p$$

$$\lambda \cdot 2p_2 x_p = 2p_1 x_p$$

Тачка $P(x_p, y_p)$ с параболу \mathcal{P}_3 је произвољна, те можемо посматрати произвољну тачку која није теме и чије је $x_p \neq 0$. $\Rightarrow \lambda \cdot 2p_2 x_p = 2p_1 x_p \quad /: 2x_p p_2 \Rightarrow \lambda = \frac{p_1}{p_2}$. Дакле, хомотетија $\mathcal{H}_{O, \frac{p_1}{p_2}}$ пресликава параболу \mathcal{P}_3 на параболу

\mathcal{P}_1 , тј. композиција $\mathcal{H}_{O, \frac{p_1}{p_2}} \circ f$ пресликава \mathcal{P}_2 на \mathcal{P}_1 , те су параболу сличне.

6.10. Одредити формуле афиног пресликавања простора које представља централну симетрију у односу на тачку $S(-1, 1, 3)$. Да ли пресликавање чува оријентацију простора?

Решење: Означимо са $T'(x', y', z')$ слику произвољне тачке $T(x, y, z)$ при централној симетрији S_S у односу на тачку $S(-1, 1, 3)$. То значи да је тачка S средиште дужи TT' .

$$\Rightarrow \begin{aligned} \frac{x+x'}{2} &= -1 & \frac{y+y'}{2} &= 1 & \frac{z+z'}{2} &= 3 \\ x+x' &= -2 & y+y' &= 2 & z+z' &= 6 \\ x' &= -x-2 & y' &= -y+2 & z' &= -z+6 \end{aligned}$$

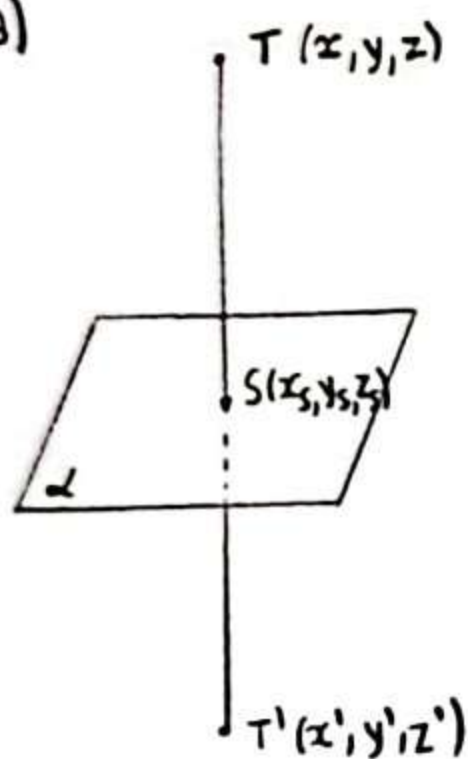
$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 6 \end{pmatrix} \text{ су формуле централне симетрије простора у односу на тачку } S(-1, 1, 3)$$

Како је $\begin{vmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{vmatrix} = (-1)^{3+3} \cdot (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{vmatrix} + 0 + 0 = (-1)^2 \cdot (-1) \cdot ((-1) \cdot (-1) - 0 \cdot 0) = 1 \cdot (-1) \cdot (1 - 0) = -1 \cdot 1 = -1 < 0$, то ова

централна симетрија не чува оријентацију простора.

6.11. а) Одредити формуле рефлексије простора у односу на раван $\alpha: y-z=3$. б) Шта је слика праве $\rho: y=0, z=0$ при тој рефлексији? Нацртати!

Решење: а)



Означимо са $T'(x', y', z')$ слику произвољне тачке $T(x, y, z)$ при рефлексији S_α простора у односу на раван $\alpha: y-z=3$. Тада је $TT' \perp \alpha$ и средиште S дужи TT' припада равни α .

$$TS \perp \alpha$$

$$\vec{TS} = [S] - [T] = (x_s, y_s, z_s) - (x, y, z) = (x_s - x, y_s - y, z_s - z)$$

$$\alpha: y-z=3 \quad \text{тј.} \quad \alpha: 0 \cdot x + 1 \cdot y - 1 \cdot z - 3 = 0 \Rightarrow \vec{n}_\alpha = (0, 1, -1)$$

$$TS \perp \alpha \Rightarrow \vec{TS} = \lambda \cdot \vec{n}_\alpha \text{ за неко } \lambda \in \mathbb{R}$$

$$(x_s - x, y_s - y, z_s - z) = \lambda \cdot (0, 1, -1) = (0, \lambda, -\lambda) \Rightarrow \begin{matrix} x_s - x = 0 & y_s - y = \lambda & z_s - z = -\lambda \\ x_s = x & y_s = y + \lambda & z_s = z - \lambda \end{matrix}$$

Како $S(x_s, y_s, z_s) \in \alpha$, то је $y_s - z_s = 3$.

$$y + \lambda - (z - \lambda) = 3$$

$$y + \lambda - z + \lambda = 3$$

$$2\lambda + y - z = 3$$

$$2\lambda = 3 + z - y$$

$$\lambda = \frac{1}{2}(-y + z + 3)$$

Како је $S(x_s, y_s, z_s)$ средиште дужи TT' то је

$$\frac{x+x'}{2} = x_s,$$

$$\frac{y+y'}{2} = y_s,$$

$$\frac{z+z'}{2} = z_s$$

$$x+x' = 2x_s$$

$$y+y' = 2y_s$$

$$z+z' = 2z_s$$

$$x+x' = 2x$$

$$y+y' = 2(y+\lambda)$$

$$z+z' = 2 \cdot (z-\lambda)$$

$$x' = 2x - x$$

$$y+y' = 2y + 2\lambda$$

$$z+z' = 2z - 2\lambda$$

$$x' = x$$

$$y' = 2y - y + 2\lambda$$

$$z' = 2z - z - 2\lambda$$

$$y' = y + 2 \cdot \frac{1}{2}(-y + z + 3)$$

$$z' = z - 2\lambda$$

$$y' = y - y + z + 3$$

$$z' = z - 2 \cdot \frac{1}{2}(-y + z + 3)$$

$$y' = z + 3$$

$$z' = z - (-y + z + 3)$$

$$z' = z + y - z - 3$$

$$z' = y - 3$$

$\Rightarrow \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ -3 \end{pmatrix}$ су тражене формуле рефлексије простора у односу на раван $\alpha: y-z=3$.

б) Нека је $P(x_p, y_p, z_p)$ произволна тачка праве $p: y=0, z=0$. Тада је $y_p=0$ и $z_p=0$, тј. $P(x_p, 0, 0)$. Рефлексијом S_α у односу на раван α се тачка $P(x_p, 0, 0)$ слика у тачку $P'(x_p, y_p', z_p')$ која задовољава

$$\begin{pmatrix} x_p' \\ y_p' \\ z_p' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_p \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_p \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_p \\ 3 \\ -3 \end{pmatrix}. \text{ То значи да тачка } P'(x_p, 3, -3) \text{ припада правој } p': y=3, z=-3, \text{ те је}$$

$$S_\alpha(p) \subseteq p'.$$

Обрнуто, нека је $Q'(x_{q'}, y_{q'}, z_{q'})$ произволна тачка са праве $p': y=3, z=-3$. Тада је $Q'(x_{q'}, 3, -3)$.

$$S_\alpha: \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ -3 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{matrix} x' = x \\ y' = z + 3 \\ z' = y - 3 \end{matrix} \Rightarrow \begin{matrix} x = x' \\ z = y' - 3 \\ y = z' + 3 \end{matrix} \Rightarrow S_\alpha^{-1} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ -3 \end{pmatrix}$$

Приметимо да су пресликавања S_α и S_α^{-1} дата истим формулама те је $S_\alpha = S_\alpha^{-1}$.

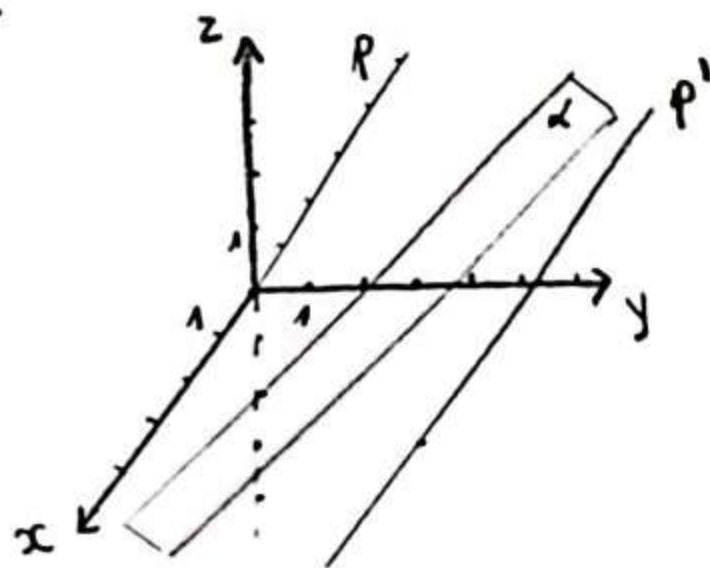
Нека је $Q = S_\alpha^{-1}(Q') = S_\alpha(Q')$ тачка која се слика у тачку Q' при S_α . Ако обележимо $Q(x_q, y_q, z_q)$, онда је

$$\begin{pmatrix} x_q \\ y_q \\ z_q \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{q'} \\ y_{q'} \\ z_{q'} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{q'} \\ 3 \\ -3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_{q'} \\ -3 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_{q'} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}. \text{ Према томе, } Q(x_{q'}, 0, 0) \text{ припада правој}$$

$p: y=0, z=0$, те је $p' \subseteq S_\alpha(p)$.

Тиме смо доказали да је $S_\alpha(p) = p'$, тј. да се права $p: y=0, z=0$ слика у праву $p': y=3, z=-3$.

Скица:



6.12. Одредити формуле хомотетије којом се сфера $x^2 + y^2 + z^2 = 1$ пресликава на сферу $(x-3)^2 + (y-1)^2 + (z-3)^2 = 3$.
 Напи сва решења.

Решење: Ако са λ означимо коефицијент тражене хомотетије која пресликава сферу $x^2 + y^2 + z^2 = 1$ полупречника 1 на сферу $(x-3)^2 + (y-1)^2 + (z-3)^2 = 3 = (\sqrt{3})^2$ полупречника $\sqrt{3}$, онда је $\sqrt{3} = |\lambda| \cdot 1$, те је $|\lambda| = \sqrt{3}$, односно $\lambda = -\sqrt{3}$ или $\lambda = \sqrt{3}$. Дакле, постоје две такве хомотетије, али обе сликају центар $(0,0,0)$ прве сфере у центар $(3,1,3)$ друге сфере.

$$\mathcal{H}_{S, -\sqrt{3}} : \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\sqrt{3} & 0 & 0 \\ 0 & -\sqrt{3} & 0 \\ 0 & 0 & -\sqrt{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$$

↑
јер је $-\sqrt{3}$
коефицијент
хомотетије
 $\mathcal{H}_{S, -\sqrt{3}}$

$$\mathcal{H}_{S, -\sqrt{3}} : (0,0,0) \mapsto (3,1,3) \Rightarrow \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\sqrt{3} & 0 & 0 \\ 0 & -\sqrt{3} & 0 \\ 0 & 0 & -\sqrt{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{matrix} a=3 \\ b=1 \\ c=3 \end{matrix}$$

Формуле једне тражене хомотетије су $\begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\sqrt{3} & 0 & 0 \\ 0 & -\sqrt{3} & 0 \\ 0 & 0 & -\sqrt{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$.

$$\mathcal{H}_{S, \sqrt{3}} : \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sqrt{3} & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{3} & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} d \\ e \\ f \end{pmatrix}$$

↑
јер је $\sqrt{3}$
коефицијент
хомотетије
 $\mathcal{H}_{S, \sqrt{3}}$

$$\mathcal{H}_{S, \sqrt{3}} : (0,0,0) \mapsto (3,1,3) \Rightarrow \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sqrt{3} & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{3} & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} d \\ e \\ f \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} d \\ e \\ f \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} d \\ e \\ f \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{matrix} d=3 \\ e=1 \\ f=3 \end{matrix}$$

Формуле друге тражене хомотетије су $\begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sqrt{3} & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{3} & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$.