

4.11. Нека је f пројективнијет реалне n -пројективне праве p на себе саму и $A_0 \in p$. Уколико важи $A_{n+1} = f(A_n)$ за $n \geq 0$ и $A_6 = A_0$ уредити дворазмеру $(A_1 A_2 A_4 A_5)$ уколико постоји.

* Ако постоји одређена (A_1, A_2, A_4, A_5) онда постоје инваријантне пројективне линије и одређене $(A_2, A_3, A_5, A_6), (A_3, A_4, A_6, A_1), (A_4, A_5, A_1, A_2), (A_5, A_6, A_2, A_3), (A_6, A_1, A_3, A_4), (A_0, A_1, A_3, A_4)$ на њиме тачке A_0, A_1, A_2 и A_3 постоје.

На правој p узимамо постојеће координате са $A_0 = (1:0), A_1 = (0:1), A_2 = (1:1)$, док је $A_3 = (a:1)$ за неко $a \notin \{0, 1\}$.

Пројективна линија је индугован ретурном линеарном трансформацијом

$$\text{одне је } \lambda \vec{A}_{n+1} = \begin{pmatrix} m_{11} & m_{12} \\ m_{21} & m_{22} \end{pmatrix} \vec{A}_n.$$

За $n=0$

$$\lambda_1 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} m_{11} & m_{12} \\ m_{21} & m_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow m_{11} = 0$$

За $n=1$

$$\lambda_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & m_{12} \\ m_{21} & m_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\begin{aligned} \lambda_2 &= m_{12} \\ \lambda_2 &= m_{22} \\ m_{22} &= m_{12} \end{aligned}$$

За $n=2$

$$\lambda_3 \begin{pmatrix} a \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & m_{12} \\ m_{21} & m_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\begin{aligned} \lambda_3 a &= m_{12} \\ \lambda_3 &= m_{21} + m_{22} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow a \cdot (m_{21} + m_{22}) = m_{12}$$

$$a \cdot (m_{21} + m_{12}) = m_{12}$$

$$a \cdot m_{21} = (1-a)m_{12}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} m_{21} = (1-a)\lambda \\ m_{12} = a\lambda \end{cases}$$

Матрица пројективне линије f је $M \sim \begin{pmatrix} 0 & a \\ 1-a & a \end{pmatrix}$

$$a \cdot (m_{21} + m_{12}) = m_{12}$$

$$a \cdot m_{21} = (1-a)m_{12}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} m_{21} = (1-a)\lambda \\ m_{12} = a\lambda \end{cases}$$

Матрица проективного преобразования f је $M \sim \begin{pmatrix} 0 & a \\ 1-a & a \end{pmatrix}$

$$\vec{A}_4 = \begin{pmatrix} 0 & a \\ 1-a & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ a(2-a) \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 \\ 2-a \end{pmatrix}$$

$$\vec{A}_5 = \begin{pmatrix} 0 & a \\ 1-a & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2-a \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2a-a^2 \\ 1-a+a(2-a) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2a-a^2 \\ 1+a-a^2 \end{pmatrix}$$

$$\vec{A}_6 = \begin{pmatrix} 0 & a \\ 1-a & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2a-a^2 \\ 1+a-a^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a(1+a-a^2) \\ (1-a)(2a-a^2) + a(1+a-a^2) \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} a(1+a-a^2) \\ 2a-a^2 - 2a^2 + a^3 + a + a^2 - a^3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a(1+a-a^2) \\ 3a-2a^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a(1+a-a^2) \\ a(3-2a) \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1+a-a^2 \\ 3-2a \end{pmatrix}$$

$$A_6 = A_0 = (1:0) \quad \Rightarrow \quad 3-2a=0 \quad \Rightarrow \quad a = \frac{3}{2}$$

$$\Rightarrow M \sim \begin{pmatrix} 0 & \frac{3}{2} \\ -\frac{1}{2} & \frac{3}{2} \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 0 & 3 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$A_3 = (3:2) \quad \vec{A}_3 = 3\vec{A}_0 + 2\vec{A}_1$$

$$A_4 = (2:1) \quad \vec{A}_4 = 2\vec{A}_0 + \vec{A}_1$$

$$(A_1 A_2 A_4 A_5) = (A_0 A_1 A_3 A_4) = \frac{2}{3} : \frac{1}{2} = \frac{2}{3} \cdot \frac{2}{1} = \frac{4}{3}$$

4.15. Ако је $(ABCD) = 2$, $(ABCE) = 3$, $(ADE F) = -2$, а f пројективни вјетет
 во коју је $f(A) = D$, $f(B) = E$, $f(C) = F$, $f(D) = G$, израчунајте
 $(ABCG)$.

* Како резултат не зависи од избора помоћног система
 координата то можемо узети $A(1:0)$, $B(0:1)$, $C(1:1)$.

Полка X има координате $(ABCX):1$ то је $D(2:1)$

и $E(3:1)$ јер је да то $(ABCD) = 2$ и $(ABCE) = 3$.

$\vec{E} = \vec{A} + \vec{D}$ и $(ADE F) = -2$ то је $-2 = (ADE F) = \frac{1}{1} : \frac{\beta}{\alpha}$ где

$\vec{F} = \alpha \vec{A} + \beta \vec{D}$ и $\frac{\beta}{\alpha} = -\frac{1}{2} \Rightarrow \vec{F} \sim 2\vec{A} - \vec{D}$ односно

$F(0:1) = B$. Уз $f(A) = D$, $f(B) = E$, $f(C) = F$ можемо

добити матрицу пројективног вјетета

$$\lambda \begin{pmatrix} x_1' \\ x_2' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} m_{11} & m_{12} \\ m_{21} & m_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

$$(ABCX) = \frac{1}{1} : \frac{1}{(ABCX)}$$

$$(1, 0) \mapsto (2, 1) \quad \text{јер } f(A) = D$$

$$\lambda_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} m_{11} & m_{12} \\ m_{21} & m_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\begin{aligned} 2\lambda_1 &= m_{11} \\ \lambda_1 &= m_{21} \end{aligned} \Rightarrow m_{11} = 2m_{21}$$

$$(0, 1) \mapsto (3, 1) \quad \text{je} \quad f(B) = E$$

$$\lambda_2 \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} m_{11} & m_{12} \\ m_{21} & m_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\begin{aligned} 3\lambda_2 &= m_{12} \\ \lambda_2 &= m_{22} \end{aligned} \Rightarrow m_{12} = 3m_{22}$$

$$(1, 1) \mapsto (0, 1) \quad \text{je} \quad f(C) = F$$

$$\lambda_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} m_{11} & m_{12} \\ m_{21} & m_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\begin{aligned} 0 &= m_{11} + m_{12} \\ \lambda_3 &= m_{21} + m_{22} \end{aligned} \Rightarrow m_{12} = -m_{11}$$

$$M \sim \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 1 & -\frac{2}{3} \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 6 & -6 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \vec{G} = M\vec{D} = \begin{pmatrix} 6 & -6 \\ 3 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ 4 \end{pmatrix}$$

$$\vec{G} = (6, 4)$$

$$G = \left(\frac{3}{2} : 1\right)$$

$$\vec{G}_1 = \frac{3}{2}\vec{A} + \vec{B}$$

$$\Rightarrow (ABCG) = \frac{1}{1} : \frac{1}{\frac{3}{2}} = 1 \cdot \frac{3}{2} = \frac{3}{2}$$

или через m_{21}

$$m_{11} = 2m_{21}$$

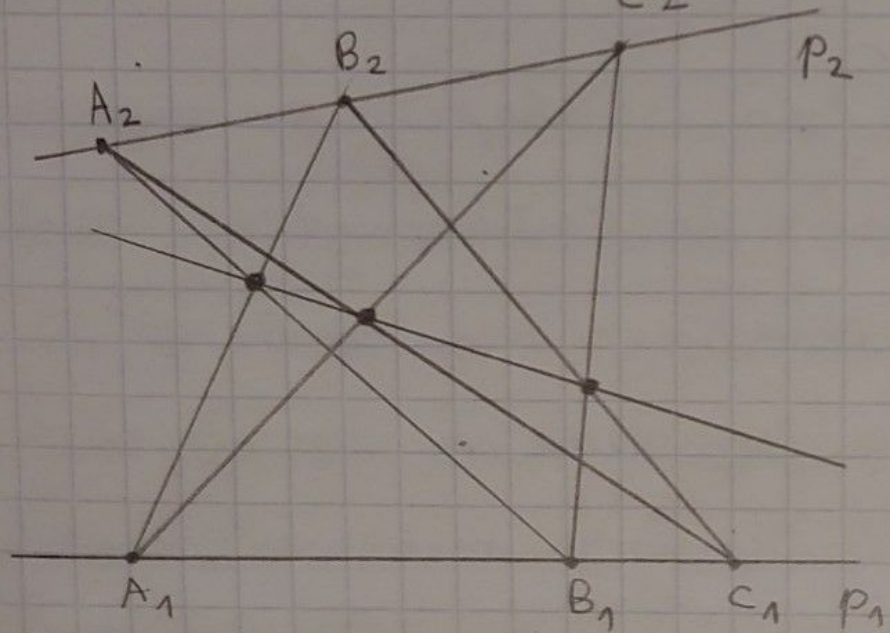
$$m_{12} = -m_{11} = -2m_{21}$$

$$m_{22} = \frac{1}{3}m_{12} = -\frac{2}{3}m_{21}$$

1.11. Палосово тврђење



Палосово тврђење (Тврђење 1.34) Нека су p_1 и p_2 различите праве и нека су A_1, B_1, C_1 различите тачке инцидентне са p_1 , а A_2, B_2, C_2 различите тачке инцидентне са p_2 , тако да се све тачке разликују од $p_1 \wedge p_2$. Тада су седишта $(A_1 \vee B_2) \wedge (A_2 \vee B_1)$, $(B_1 \vee C_2) \wedge (B_2 \vee C_1)$ и $(C_1 \vee A_2) \wedge (C_2 \vee A_1)$ колинеарне тачке. Праву коју оне одређују називамо Палосова права.



Конфигурација Палосовог тврђења се састоји од 9 тачака и 9 правах

Деф Палосова равна је пројективна равна у којој важи Палосово тврђење.

Тврђење о перспективитету (Тврђење 1.37) Пројективитет између два низа тачака је перспективитет ако и само ако фиксира заједнички елемент (тј. седиште тих низова тачака).

Основно тврђење пројективитета (Тврђење 1.39) Постоји

јединствен пројективитет који различите колнеарне тачке A_1, B_1, C_1 престава редом у различите колнеарне тачке A_2, B_2, C_2 .

Теорема 1.40 Палосово тврђење, Тврђење о перспективитету и


Основно тврђење пројективитета су еквивалентна у пројективној равни.

Аксиома 1.4. (Папосова теорема) Важи Платосово тврђење.

Ако за аксиому узмемо основно тврђење пројективног шема,
уз много мање муке можемо извести Платосово тврђење и поново
имати целу теорију на рационалности.

Теорема 1.36. (Хесенбергова теорема) Платосова равна је Декартова.

2.2. Координатизација Декартове равни



Теорема 2.4. Свака Декартова равна је аналитичка равна
над неким телом.

Теорема 2.5. Свака Платосова равна је аналитичка равна.
над неким полем.

Према квајтерниона \mathbb{H} представља алгебарско проширење
комплексних бројева. У литератури је дефинисан
векторски простор над реалним бројевима са базом $1, i, j, k$
где су i, j и k имагинарне јединице за које важи $i^2 = j^2 = k^2 = ijk = -1$


\mathbb{H} није поле, јер множење квајтерниона није комутитивно

тј. $ij \neq ji$ јер $k \neq -k$. Аналитичка равна $\mathbb{H}P^2$ је Дезартова,
а није Пајосова.

Теорема 2.6. Конална пројективна равна је Пајосова ако
је Дезартова.

→ Иако међу из Ведрбергове теореме која каже да је свако
конално поле алгебра.

1.12. Конике Папосове равни



Уводимо конике у Папосовој равни π_{ρ} . Поурачунавамо да важе

Аксиоме 1.1, 1.2, 1.3 и 1.4.

Деф (Штајнерова дефиниција) Нека је $f: (P) \bar{\wedge} (Q)$ пројективна мапа
целостворен измету π -рамена π -равних у Папосовој равни.

Коника је скупи тачака које се налазе у пресеку одговарајућих
правих при том пројективном исеку. Ако је $P \neq Q$ и f није
перспективним кастено да је коника недегенерисана.

→ X је тачка конике ако постоји права l инцидентна са P ,
тако да је X инцидентна и са l и са $f(l)$.

Уобичајено је $f(l) \neq l$ и тада у тачке конике сачињава
 $X = l \cap f(l)$, али се може догодити да је $f(l) = l$ где је
онда X свака од тачака инцидентна са l .

Ако је коника Γ одређена пројективним исеком f то ћемо
кратко обележавати са $f: (P) \overset{\Gamma}{\wedge} (Q)$

Лема 1,44. Ако је $f: (P) \overset{\Gamma}{\wedge} (Q)$, тада важи $P, Q \in \Gamma$.

Размотримо када дефинисан случај конике када је Γ коника одређена перспективним центром $\varphi: (P) \stackrel{D}{\perp} (Q)$ за $P \neq Q$.

Како је по Теорему о перспективним и пројективним центрима перфективним центром ако фиксира заједнички елемент онда је $\varphi(P \vee Q) = Q \vee P$ па све тачке линије $(P \vee Q)$ припадају Γ .

Производна права ℓ промена (P) , њена слика $\varphi(\ell)$ и оса D су конкурентне праве, тако да преостале тачке конике Γ припадају линији (D) . Конике у овом случају представљају две праве (које се паровно секу), $\Gamma = (D) \cup (P \vee Q)$.

Лема 1.45 Недефинисана коника и права могу имати највише две заједничке тачке.

Деф Тангентна на конику Γ је права која са Γ има тачно једну заједничку тачку.

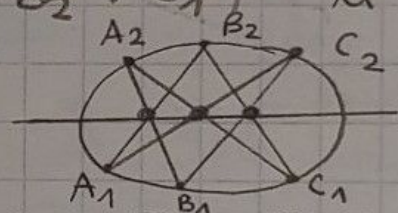
Теорема 1.48. (Паскалова теорема) При сусретима на супротним странама простог шестоугаоника уписаног у недефинисану конику су коллинеарне тачке.

Ако је $A_1, B_2, C_1, A_2, B_1, C_2$ простог шестоугаоник чија тачка

припадоју негејенерисаној коници, пада у сусретна тачкастима тачкама

$$(A_1 \vee B_2) \wedge (A_2 \vee B_1), \quad (B_1 \vee C_2) \wedge (B_2 \vee C_1) \quad \text{и} \quad (C_1 \vee A_2) \wedge (C_2 \vee A_1)$$

колинеарне тачке.



Праву која садржи те колинеарне тачке називамо Паскалова

права. Паскалова теорема важи и у трапезним случајевима

када се две усредне тачке пројектисају истовремено

у једну тачку. Ово је у пројекцији тачкастима $A_1 B_2 C_1 A_2 B_1 C_2$

$A_1 = B_2$ објектно трапезни тачкастеник у којем стојнишу

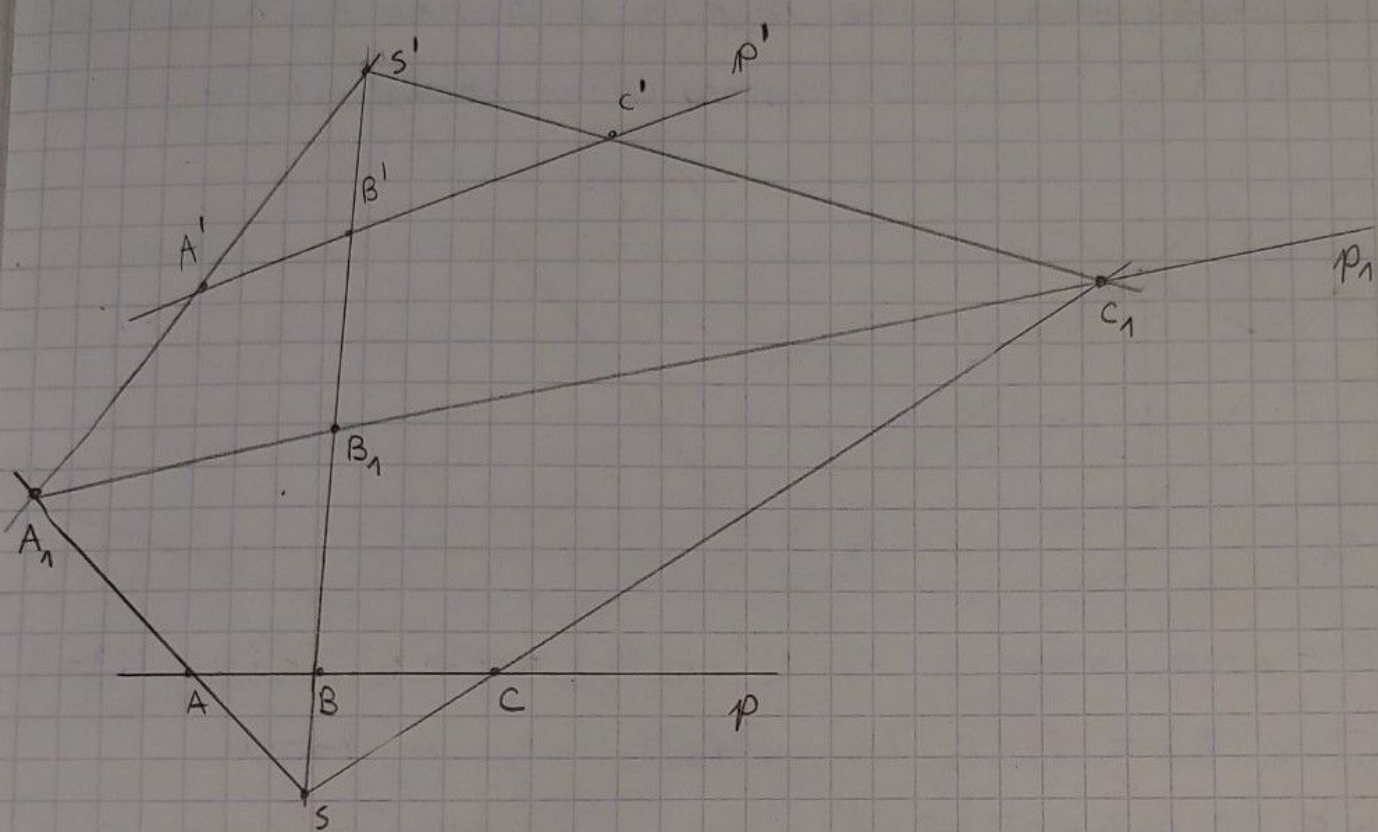
$A_1 \vee B_2$ пројектирамо као тачкастеник на конику у истој тачки.

Слично можемо пројектирати и трапезни петворостеник

и шестостеник.

3.6. Дате су различите тачке A, B, C праве p и различите тачке A', B', C' праве p' . Одредити линију произвољне тачке $D \in p$ при пројективности која преликова A, B, C редом у A', B', C' . Идентификовати и линију $p = p'$.

* По Теореме 1.22. у Декартовој равни сваки пројективни однос два различита низа тачака се може раставити на композицију два перспективитета за $p \neq p'$, а на композицију три перспективитета за $p = p'$. Симулирамо доказ Теореме 1.18., али се не бавимо ограничењима везаним за број тачака на правој линији. Поједноставимо да бавне две перспективе задатка. Највише два од поља A, B, C, A', B', C' може бити укључено у $p \cap p'$ па без умањења општости можемо узети да су тачке B и B' различите од $p \cap p'$, и да их можемо идентификовати поља. На правој BB' изаберимо произвољне тачке S и S' различите од B и B' . Означимо даље $A_1 = SA \cap S'A'$, $C_1 = SC \cap S'C'$ и $B_1 = SS' \cap A_1C_1$, као и праву A_1C_1 са p_1 .



За перспективних пројекција $f_1: (p) \xrightarrow{S} (p_1)$ и $f_2: (p_1) \xrightarrow{S'} (p')$
 имамо да $(A, B, C) \xrightarrow{f_1} (A_1, B_1, C_1) \xrightarrow{f_2} (A', B', C')$

По Основној теорему пројективних пројекција постоји геометријски пројективизам који разноразне колинеарне тачке A, B, C пресликава редом у разноразне колинеарне тачке A', B', C' , па је овај пројективизам $f_2 \circ f_1: (p) \xrightarrow{\quad} (p')$, а пресликава сваку произвољну тачку $D \in p$ у $D' = f_2(f_1(D))$ тј. прво конструишемо $D_1 = f_1(D) = SD \cap p_1$, а затим $D' = f_2(D_1) = S'D_1 \cap p'$

За правај $p = p'$ добровољно је изабрати произвољну тачку $T \notin p$
и праву $p_2 \neq p$ ван T и учимо перспективност $f: (p) \bar{\wedge} (p_2)$

Тада $(A, B, C) \xrightarrow{f} (f(A), f(B), f(C))$ при чему $f(A) \in p_2$,

$f(B) \in p_2$, $f(C) \in p_2$ и $p_2 \neq p$ па на већ описан начин

помоћу оба перспективности можемо представити пројекцију

тачка $(f(A), f(B), f(C))$ у пројекцију (A', B', C') па закључујемо

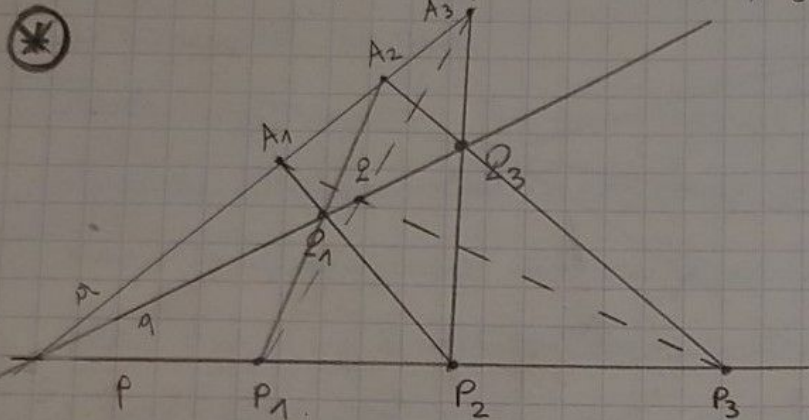
да се наш пројективност може представити као компози-

ција наведена три перспективности $f_2 \circ f_1 \circ f: (p) \bar{\wedge} (p)$

$\Delta_1 = f(\Delta) = \Delta T \wedge p_2$, $\Delta_2 = f_1(\Delta_1) = \Delta_1 S \wedge p_1$ и $\Delta' = f_2(\Delta_2) = S' \Delta_2 \wedge p$.

3.9. Дати су конкурентне праве a, p, q и тачке $A_1, A_2, A_3 \in a$.

Ако је $f_i := (p) \stackrel{A_i}{\wedge} (q)$ за $i=1,2,3$, докажи да важи $f_1 \circ f_2^{-1} \circ f_3 = f_3 \circ f_2^{-1} \circ f_1$



Ако је $P_2 = p \cap a$ онда је $f_1 \circ f_2^{-1} \circ f_3 (P_2) = f_1 \circ f_2^{-1} (P_2) = f_1 (P_2) = P_2$

и $f_3 \circ f_2^{-1} \circ f_1 (P_2) = f_3 (f_2^{-1} (P_2)) = f_3 (P_2) = P_2$, па важи

$$f_1 \circ f_2^{-1} \circ f_3 (P_2) = f_3 \circ f_2^{-1} \circ f_1 (P_2).$$

За произвољну тачку $P_2 \in p$ размишљају ода $p \cap a$ нека је

$$Q_1 = f_1 (P_2) \text{ и } Q_3 = f_3 (P_2). \text{ тј. } Q_1 = A_1 P_2 \cap q \text{ и } Q_3 = A_3 P_2 \cap q$$

$$\text{Сада посматрамо } P_1 = f_2^{-1} (Q_1) = A_2 Q_1 \cap p \text{ и } P_3 = f_2^{-1} (Q_3) = A_2 Q_3 \cap p$$

Применом Папосове теореме на тројке колinearних тачака

$A_1, A_2, A_3 \in a$ и $P_1, P_2, P_3 \in p$ добијамо да су колinearне

$$\text{тачке } A_1 P_2 \cap A_2 P_1 = Q_1, A_2 P_3 \cap A_3 P_2 = Q_3 \text{ и } A_1 P_3 \cap A_3 P_1 = Q$$

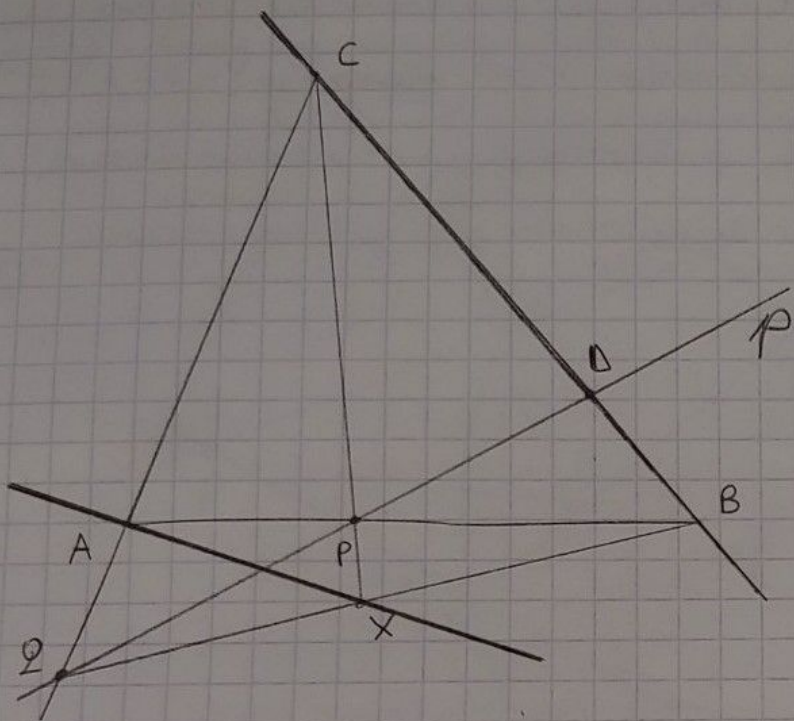
$$\text{одакле } Q \in Q_1 Q_3 = q. \text{ Дакле је } f_3 \circ f_2^{-1} \circ f_1 (P_2) = f_3 \circ f_2^{-1} (Q_1) =$$

$$= f_3 (P_1) = A_3 P_1 \cap q = Q \text{ и } f_1 \circ f_2^{-1} \circ f_3 (P_2) = f_1 (f_2^{-1} (Q_3)) =$$

$$= f_1 (P_3) = A_1 P_3 \cap q = Q \text{ одакле негу да је } f_1 \circ f_2^{-1} \circ f_3 = f_3 \circ f_2^{-1} \circ f_1$$

3.30. Кроз тачку Δ странице BC троугла ABC пролази права p која сече странице AB и AC редом у тачкама P и Q . Праве CP и BQ сече се у тачки X . Шта је леометријско место тачака X када $p \in \Delta$?

* Како је $X = CP \cap BQ$ потребно је поправити пројективним f за који је $f(BQ) = CP$.



Уозимо $f_1: (B) \xrightarrow{\overline{AC}} (D)$ и $f_2: (D) \xrightarrow{\overline{AB}} (C)$ и онда имамо
 $BQ \xrightarrow{f_1} (BQ \wedge AC) \vee D = Q \vee D = P \xrightarrow{f_2} (P \wedge AB) \vee C = P \vee C = CP.$

Тако добијемо пројективност $f = f_2 \circ f_1: (B) \overline{\wedge} (C)$ такав
 да је $f(BQ) = CP$ и по Штајнеровој дефиницији простице
 геометријско место тачака X је коника. Тако је по услову

тачка ABC троугао по мајором да је $B \neq C$ па да
 било којом дегенерисаном конику простице слику

$$\text{дегенерисаног елемента } B \vee C, \quad f(BC) = f_2(f_1(BC)) = \\
= f_2((BC \wedge AC) \vee D) = f_2(C \vee D) = f_2(CD) = (CD \wedge AB) \vee C = B \vee C = BC$$

на на основу Теореме о перспективности важи да је
 f перспективност на је коника ојетерисана и важи
 $\Gamma = BC \cup S$ где је S оса перспективностиа $f: (B) \overset{S}{\wedge} (C)$

Тако је $f(AB) = f_2(f_1(AB)) = f_2((AB \wedge AC) \vee D) = f_2(A \vee D) =$
 $= f_2(AD) = (AD \wedge AB) \vee C = A \vee C = AC$ па $AB \wedge AC = A \in \Gamma$,

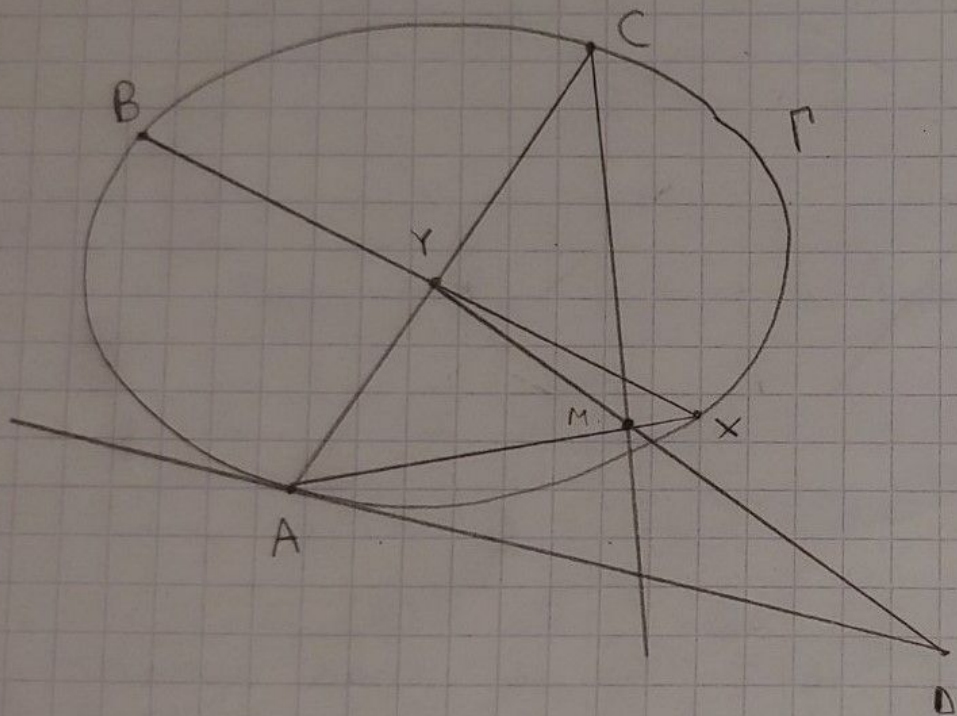
одакле је $\Gamma = BC \cup AX$ где је X нека тачка конике.

Дакле, простиено геометријско место тачака X када

$p \in D$ је $\Gamma = BC \cup AX$ где је X једна од тачака које

довољавају услов задатика.

3.31. Дато је недегенерисана коника Γ и различите тачке $A, B, C \in \Gamma$ и $D \notin \Gamma$. За произвољно $X \in \Gamma$ нека је $Y = BX \cap AC$, те $M = AX \cap DY$. Докажи да је геометријско место тачака M када $X \in \Gamma$ једна коника и нацртај је дегенерисано.



Уколико је $M = AX \cap DY$, потребно је нацртати пројективни центар f за који је $f(AX) = DY$. Ако поставимо $f_1: (A) \xrightarrow{\Gamma} (B)$ и $f_2: (B) \xrightarrow{AC} (D)$ имамо $A \times \xrightarrow{f_1} B \times \xrightarrow{f_2} (BX \cap AC) \vee D = Y \vee D = DY$ те добијемо $f = f_2 \circ f_1: (A) \xrightarrow{\Gamma} (D)$ пог. $f(AX) = DY$ и геометријско место тачака је коника Γ_1 . Како

пој. $f(AX) = DY$ и геометријско мејно талака је коника Γ_1 . Како

$A \in \Gamma$ и $D \in \Gamma$ то $A \neq D$ па дегенерисаност даје услов перспек-

тивитета $f(AD) = DA$ што се своди на $f_2 \circ f_1(AD) = DA$ тј.

$$f_1(AD) = f_2^{-1}(DA) = (DA \wedge AC) \vee B = A \vee B = AB \quad \text{тј.} \quad f_1(AD) = BA$$

што се дешава само уколико је AD тангентна на Γ у

тачки A . Дакле, Γ_1 је дегенерисана коника ако је AD тангентна

на Γ у таčki A .

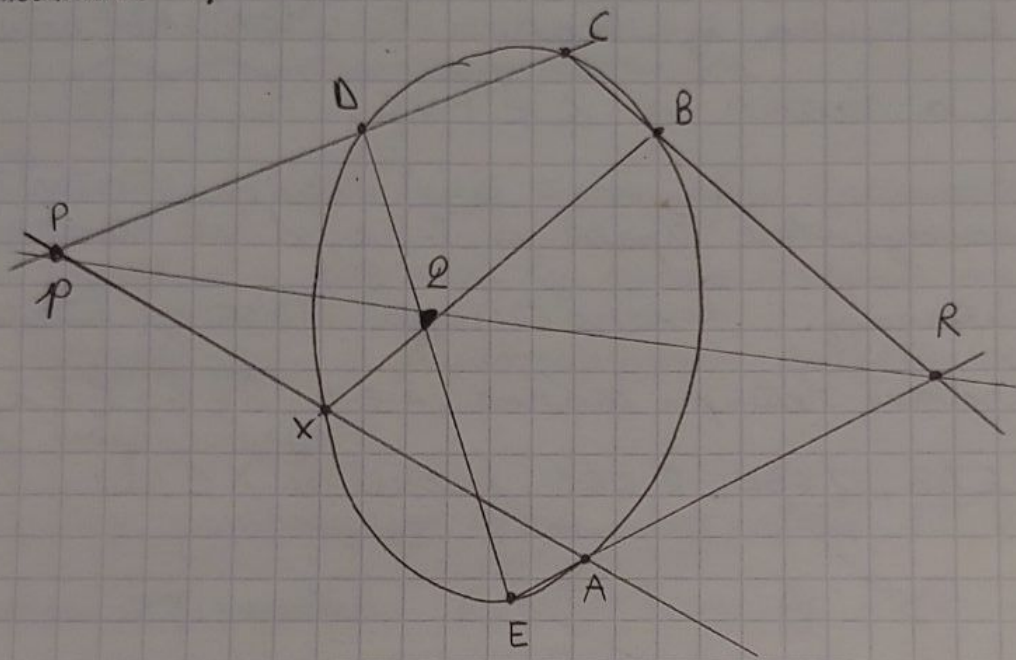
Значајно је да $AC \xrightarrow{f_1} BC \xrightarrow{f_2} (BC \wedge AC) \vee D = DC$ па

$AC \wedge DC = C \in \Gamma_1$, док $A \in \Gamma_1$ и $D \in \Gamma_1$ што на основу

Леме 1.44. У случају дегенерисане конике имамо $\Gamma_1 = AD \cup MC$

где је M нека тачка конике коју смо већ одредили.

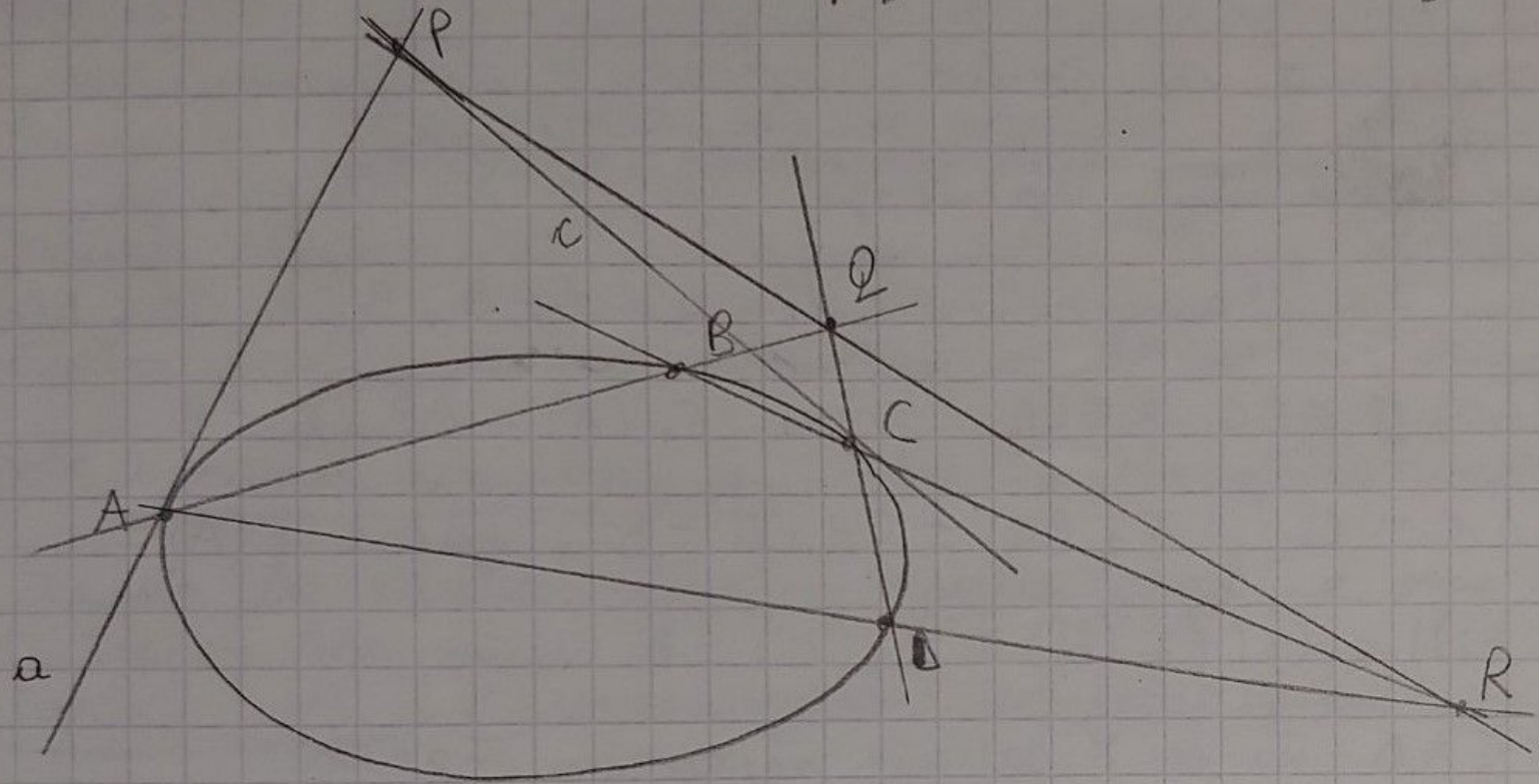
3.33. Дате су тачке A, B, C, D, E недегенерационе конике Γ и права $p \ni A$. Конструисати другу пресеку тачку праве p и конике Γ .



Применимо Паскалову теорему на простим меситоменишк $A \times BCDE$ где је X тражена тачка тј. $\Gamma \cap p = \{A, X\}$.

На Паскаловој правој су тачке $P = AX \cap CD = p \cap CD$, $Q = XB \cap DE$ и $R = BC \cap EA$, одакле закључујемо да $Q \in PR$. Сада су праве XB, DE, PR конкурентне у тачки Q па можемо конструисати тачку $Q = PR \cap DE$, а затим и тачку $X = BQ \cap p$, јер $Q \in XB$ па $X \in BQ$ и $X \in p$.

3.34. Дана му точка A, B, C, D недетенерисане конике Γ и њена тангентна $a \in A$. Конструисајте тангенту на Γ у тачки C .

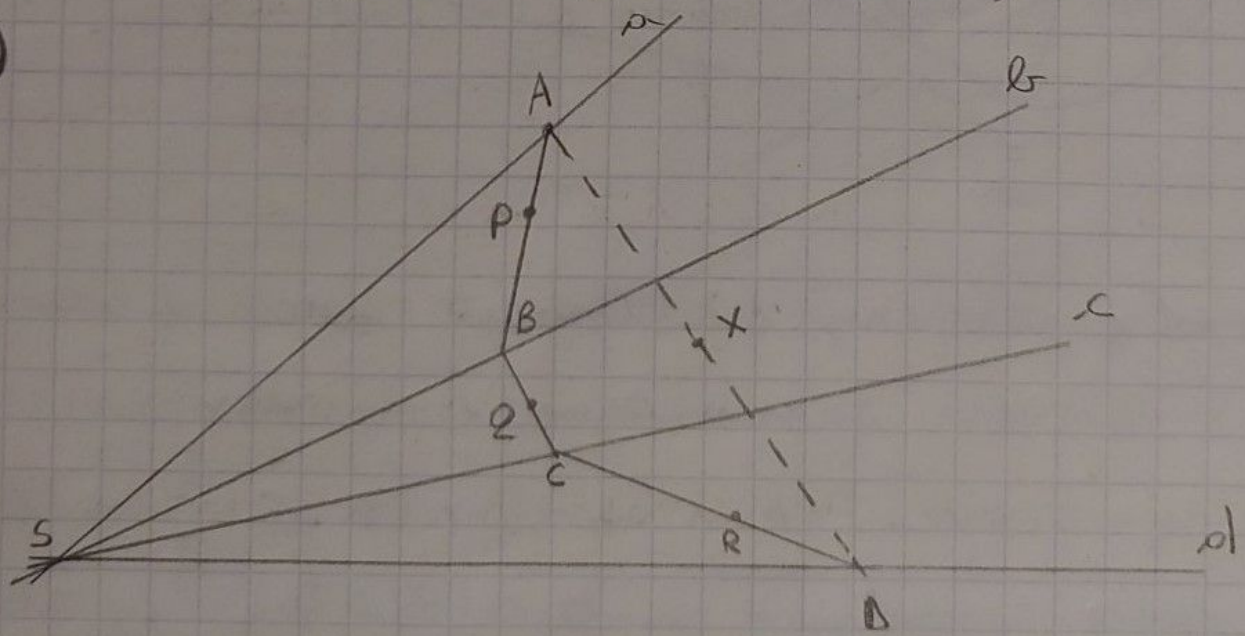


Применом Папскове теореме на пројективни
 метаборошменник $ABCD$ добијамо компланарне
 тачке $P = a \cap c$, $Q = AB \cap CD$ и $R = BC \cap DA$ где је
 c протезена тангентна у тачки C . Можемо конструисати
 $P = a \cap RQ$, а затим и $c = PVC$.

2-3.
 ↓

3.10. Дате су конкурентне праве a, b, c, d и тачке P, Q, R
 које им не припадају. Докажи да постоји тачка X
 таква да важе метри тачке $A \in a, B \in b, C \in c, D \in d$
 за које је $P \in AB, Q \in BC, R \in CD$, важи и $X \in AD$.

(*)



Уочуно $f_1 = (a) \stackrel{P}{\wedge} (b)$, $f_2 = (b) \stackrel{Q}{\wedge} (c)$, $f_3 = (c) \stackrel{R}{\wedge} (d)$ и
по сличности $f = f_3 \circ f_2 \circ f_1 : (a) \bar{\wedge} (d)$.

Нека су тачке a, b, c, d конкурентне у тачки S .

Тада је $f(s) = f_3(f_2(f_1(s))) = f_3(f_2(s)) = f_3(s) = s$

и $s = a \wedge d$ тј. f је пројективниет који фиксира

важне тачке a и d па је по Теорему о перспективности,

f перспективниет тј. постоји тачка X таква да

$f = (a) \stackrel{X}{\wedge} (d)$. За сваке петори тачке $A \in a, B \in b, C \in c, D \in d$

за које је $P \in AB, Q \in BC, R \in CD$ важи $f_1(A) = AP \wedge b = B,$

$f_2(B) = BQ \wedge c = C, f_3(C) = CR \wedge d = D$, одакле $f(A) =$

$= f_3(f_2(f_1(A))) = f_3(f_2(B)) = f_3(C) = D$ што због $f = (a) \stackrel{X}{\wedge} (d)$

значи да $X \in AD$ па је X заиста пројектна тачка.