

① $y_1' = y_1 - y_2 + y_3$

$y_2' = y_1 + y_2 - y_3$

$y_3' = 2y_1 - y_2$

$y' = Ay, A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 2 & -1 & 0 \end{bmatrix}, \det(A - \lambda E) = 0 \dots$

```
>> A=[1 -1 1; 1 1 -1; 2 -1 0]
A =
     1     -1     1
     1     1     -1
     2     -1     0
>> eig(A)
ans =
-1.0000
 1.0000
 2.0000
```

← *матрица*
собственных
векторов $og A$

$\lambda_1 = -1, \lambda_2 = 1, \lambda_3 = 2$

$A = T \cdot J \cdot T^{-1}$

$(A - \lambda_i E) \cdot x_i = 0$

$\lambda_2 \rightarrow x_2, \lambda_3 \rightarrow x_3$

$J = \begin{bmatrix} -1 & & \\ & 1 & \\ & & 2 \end{bmatrix}$

$T = \begin{bmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ & & \\ & & \end{bmatrix}$

```
>> [T J]=eig(A)
T =
 0.1690  -0.5774  0.7071
-0.5071  -0.5774  0.0000
-0.8452  -0.5774  0.7071
J =
-1.0000     0     0
 0     1.0000     0
 0     0     2.0000
```

T - матрица пределе *дере*
собственных og *корни*
матрицы
 J - *диагональ*
 $J \sim A$

$x_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ -5 \end{bmatrix}, x_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, x_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$

$x_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ \frac{1}{\sqrt{5}} \\ -\frac{2}{\sqrt{5}} \\ -\frac{5}{\sqrt{5}} \end{bmatrix}$

$T = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -3 & 1 & 0 \\ -5 & 1 & 1 \end{bmatrix}$

```
>> T=[1 1 1; -3 1 0; -5 1 1]
T =
     1     1     1
    -3     1     0
    -5     1     1
>> det(T)
ans =
     6
```

→ *определитель*
матрицы T

инверс
↑ *матрицы T*

```
>> inv(T)
ans =
 0.1667  0.0000 -0.1667
 0.5000  1.0000 -0.5000
 0.3333 -1.0000  0.6667
```

$T^{-1} = \frac{1}{\det T} \cdot \text{Adj}(T) = \frac{1}{6} \cdot \begin{bmatrix} + \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} -3 & 0 \\ -5 & 1 \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} -3 & 1 \\ -5 & 1 \end{vmatrix} \\ - \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ -5 & 1 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ -5 & 1 \end{vmatrix} \\ + \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ -3 & 0 \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ -3 & 1 \end{vmatrix} \end{bmatrix}^T = \frac{1}{6} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & 6 & -6 \\ -1 & -3 & 4 \end{bmatrix}^T = \frac{1}{6} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 3 & 6 & -3 \\ 2 & -6 & 4 \end{bmatrix}$

$$e^{xj} = \exp\left(x \cdot \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} e^{-x} & \\ & e^x \\ & & e^{2x} \end{bmatrix}$$

OP: $y(x) = e^{xA} \cdot c = T e^{xj} T^{-1} \cdot c = T e^{xj} \cdot c_1, c_1, c_2 \in \mathbb{R}^3$

② $y' = Ay, A = \begin{bmatrix} -3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$

$\lambda_1 = -3, \lambda_{2,3} = 2 \pm i$

$j = \begin{bmatrix} -3 & & \\ & 2 & 1 \\ & -1 & 2 \end{bmatrix}$

$\alpha \pm i\beta \leftrightarrow \begin{bmatrix} \alpha & \beta \\ -\beta & \alpha \end{bmatrix}$

```
>> A=[-3 0 0; 0 3 -2; 0 1 1]
A =
    -3     0     0
     0     3    -2
     0     1     1
>> eig(A)
ans =
    2.0000 + 1.0000i
    2.0000 - 1.0000i
   -3.0000 + 0.0000i
```

T = ?

$\lambda_1 = -3 \rightsquigarrow \delta_1 \quad (A - \lambda_1 E) \delta_1 = 0$

$\lambda_2 = 2+i \rightsquigarrow \delta_2 \rightsquigarrow \text{Re} \delta_2 \quad \text{Im} \delta_2$
 $(A - \lambda_2 E) \delta_2 = 0$

$\delta_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$

$\delta_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ 1-i \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}}_{\text{Re} \delta_2} + i \cdot \underbrace{\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}}_{\text{Im} \delta_2}$

$T = [\delta_1 \mid \text{Re} \delta_2 \mid \text{Im} \delta_2] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}$

$A = T \cdot j \cdot T^{-1}$

```
>> [T J]=eig(A)
T =
    0.0000 + 0.0000i    0.0000 + 0.0000i    1.0000 + 0.0000i
    0.8165 + 0.0000i    0.8165 + 0.0000i    0.0000 + 0.0000i
    0.4082 - 0.4082i    0.4082 + 0.4082i    0.0000 + 0.0000i
J =
    2.0000 + 1.0000i    0.0000 + 0.0000i    0.0000 + 0.0000i
    0.0000 + 0.0000i    2.0000 - 1.0000i    0.0000 + 0.0000i
    0.0000 + 0.0000i    0.0000 + 0.0000i    -3.0000 + 0.0000i
```

→ За комплексне или eig даје мало другачије од оног што имамо

$\lambda_3 = \bar{\lambda}_2 \Rightarrow \delta_3 = \bar{\delta}_2$

провера:

```
>> J=[-3 0 0; 0 2 1; 0 -1 2]
J =
    -3     0     0
     0     2     1
     0    -1     2
>> T=[1 0 0; 0 2 0; 0 1 -1]
T =
     1     0     0
     0     2     0
     0     1    -1
>> T*J*inv(T)
ans =
    -3     0     0
     0     3    -2
     0     1     1
```

→ * је инверзна матрица

$A = T J T^{-1}$

$$e^{xJ} = \begin{bmatrix} e^{-3x} & \\ & e^{x \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} e^{-3x} & \\ & e^{2x} \cdot R_x \end{bmatrix}$$

полезенчик: $e^{x \begin{bmatrix} \alpha & \beta \\ -\beta & \alpha \end{bmatrix}} = e^{\alpha x} \cdot \begin{bmatrix} \cos(\beta x) & \sin(\beta x) \\ -\sin(\beta x) & \cos(\beta x) \end{bmatrix}$

$$= e^{\alpha x} \cdot R_{\beta x}$$

$$J = \begin{bmatrix} \beta_1 & 0 \\ 0 & \beta_2 \end{bmatrix} \Rightarrow e^{xJ} = e^{x \begin{bmatrix} \beta_1 & \\ & \beta_2 \end{bmatrix}} = \begin{bmatrix} e^{x\beta_1} & 0 \\ 0 & e^{x\beta_2} \end{bmatrix}$$

$J^k = \begin{bmatrix} \beta_1 & \\ & \beta_2 \end{bmatrix}^k = \begin{bmatrix} \beta_1^k & \\ & \beta_2^k \end{bmatrix}$

оп: $y(x) = e^{xA} \cdot c = T e^{xJ} T^{-1} \cdot c = T e^{xJ} \cdot c_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} e^{-3x} & 0 & 0 \\ 0 & e^{2x} \cos x & e^{2x} \sin x \\ 0 & -e^{2x} \sin x & e^{2x} \cos x \end{bmatrix} \cdot c_1, \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}^3$

③ $y' = Ay$

$$A = \begin{bmatrix} 0 & -4 \\ 1 & 4 \end{bmatrix}$$

```
>> A=[0 -4; 1 4]
A =
     0     -4
     1      4
>> eig(A)
ans =
     2.0000
     2.0000
```

$$\lambda_1 = \lambda_2 = 2$$

$k=2$ - алгебраическая кратность

По J можно 2 матрицы: $J = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \quad \vee \quad \dot{J} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$

$\hookrightarrow 2$ топ. д. (геометрич.) $\hookrightarrow 1$ топ. д.

$$(A - \lambda E) \vec{r}_1 = 0$$

$$\begin{bmatrix} -2 & -4 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} -2a - 4b &= 0 \\ a + 2b &= 0 \Rightarrow a = -2b \end{aligned}$$

$$\vec{r}_1 = \begin{bmatrix} -2b \\ b \end{bmatrix} = \underset{\text{норм. } b=1}{=} \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\dim \text{Ker}(A - \lambda E) = \dim \left\{ \begin{bmatrix} -2b \\ b \end{bmatrix} \mid b \in \mathbb{R} \right\} = 1$$

\rightarrow можно взять 1 соит. век

$m=1$ - геометрическая кратность

(убедитесь $m \leq k$)

\downarrow
можно 1 топ. д. век

\downarrow

$$J = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$$

$$A = T J T^{-1}$$

$$T = ?$$

$$T = [\delta_1 \mid \delta_2]$$

δ_2 - общий собственный, унитарный собственный вектор

$$(A - \lambda_1 E) \delta_2 = \delta_1$$

$$\begin{bmatrix} -2 & -1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$-2a - b = -2$$

$$a + 2b = 1 \Rightarrow a = 1 - 2b \rightarrow \delta_2 = \begin{bmatrix} 1 - 2b \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} + b \cdot \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{b=0} \delta_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$T = [\delta_1 \mid \delta_2] = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$e^{xJ} = e^{x(D+N)} = e^{xD} \cdot e^{xN} = \begin{bmatrix} e^{2x} & 0 \\ 0 & e^{2x} \end{bmatrix} \cdot (E + xN) = e^{2x} \cdot \begin{bmatrix} 1 & x \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} e^{2x} & x e^{2x} \\ 0 & e^{2x} \end{bmatrix}$$

$$J = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}}_D + \underbrace{\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}}_N$$

$$D \cdot N = 2 \cdot E \cdot N = 2N = N \cdot 2E = N \cdot D \Rightarrow e^{xJ} = e^{xD} \cdot e^{xN}$$

N - нильпотентна ($\exists k, N^k = 0$)

$$N^2 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow e^{xN} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{x^k N^k}{k!} = \sum_{k=0}^1 \frac{x^k N^k}{k!} = E + xN$$

$$\text{OP: } y(x) = T e^{xJ} \cdot c, c \in \mathbb{R}^2$$

```
>> jordan(A)
ans =
     2     1
     0     2
```

```
>> [T J] = jordan(A)
T =
    -2     1
     1     0
J =
     2     1
     0     2
```

← где Jordanovy матрица J и матрица перехода T

$$(4) y' = Ay$$

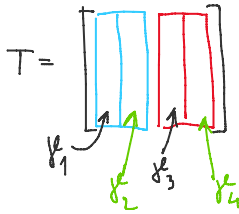
$$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = \lambda_4 = 2$$

$$K = 4$$

возможности на J:

$$\begin{bmatrix} 2 & & & \\ & 2 & & \\ & & 2 & \\ & & & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 & 1 & & \\ & 2 & & \\ & & 2 & \\ & & & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 & 1 & & \\ & 2 & & \\ & & 2 & 1 \\ & & & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 & 1 & & \\ & 2 & 1 & \\ & & 2 & \\ & & & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 & 1 & & \\ & 2 & 1 & \\ & & 2 & 1 \\ & & & 2 \end{bmatrix}$$

$$(A - 2E) \delta^k = 0$$



v_4 -yordanienni sa v_3 :

$$(A - \lambda I)v_4 = v_3$$

$$\begin{matrix} 0 = 0 \\ c = 0 \\ 0 = 0 \\ a = 1 \end{matrix} \rightarrow v_4 = \begin{bmatrix} 1 \\ b \\ 0 \\ d \end{bmatrix} \xrightarrow{b=d=0} v_4 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$T = [v_1 \ v_2 \ v_3 \ v_4] = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

($\det T \neq 0$)

↳ *тэорема, стэ мара диме
ундепендентна*

$$OP: y(x) = e^{xA} \cdot c = T e^{xJ} \cdot c_1, \quad c_1 \in \mathbb{R}^4$$

```
>> A=[2 0 0 0; 0 2 1 0; 0 0 2 0; 1 0 0 2]
A =
     2     0     0     0
     0     2     1     0
     0     0     2     0
     1     0     0     2

>> [T J]=jordan(A)
T =
     0     1     0     0
     0     0     1     0
     0     0     0     1
     1     0     0     0

J =
     2     1     0     0
     0     2     0     0
     0     0     2     1
     0     0     0     2
```